

Rappelons que $\phi: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ est un C^1 -difféo sur son image, si :

- 1) ϕ est bijective
- 2) ϕ est C^1 sur D
- 3) ϕ^{-1} est de classe C^1 sur $\phi(D)$

Théorème (Inversion locale)

Soit $\phi: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ une application C^1 .

$A \in D$ tel que $\det(\text{Jac}_\phi(A)) \neq 0$

Alors : \exists une boule centrée en A , $B(A, \epsilon)$, $\epsilon > 0$, telle que la restriction de ϕ à cette boule est un C^1 -difféo sur son image $\phi(B(A, \epsilon))$

[Le théorème ne dit rien sur ϵ sauf son existence]

Corollaire :

Si $\phi: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ est C^1 et $\det \text{Jac}_\phi(A) \neq 0$, $\forall A \in D$

et si ϕ est bijective sur son image,

Alors

ϕ est un C^1 -difféomorphisme de D sur $\phi(D)$ [et ϕ^{-1} est C^1]

Ex : Soit $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$(x|y) \mapsto (e^x - e^y, x+y)$$

Montrer que f est un chgt. de vars (ou C^1 -difféo).

réponse :

f est C^1 et bijective (déjà fait)

méthode 1 : on peut résoudre explicitement pour f^{-1} et voir directement qu'elle est C^1

Ceci a été déjà fait :

$$f^{-1}(u,v) = \left(\ln \left(\frac{u + \sqrt{u^2 + 4e^v}}{2} \right), v - \ln \left(\dots \right) \right) \quad (2)$$

méthode 2 : On utilise le théorème d'inversion locale

$$\text{Jac}_f(x,y) = \begin{pmatrix} e^x & -e^y \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \det = e^x + e^y > 0$$

D'après le corollaire précédent, f^{-1} est C^1 partout sur \mathbb{R}^2

[Noter que cette méthode est plus rapide mais elle ne donne pas une expression pour f^{-1}].

EX : $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$
 $(x,y) \mapsto (e^x \cos y, e^x \sin y)$

f est-elle un C^1 -diffeo sur \mathbb{R}^2 ?

Rép:

1) f est C^1

2) $\det \text{Jac}_f(x,y) = e^x \neq 0$

mais ! $f(0,0) = f(0,2\pi) = (1,0)$ et f n'est pas bijective

f n'est pas un C^1 -diffeo bien que $\det \text{Jac}_f$ partout non nul.

EX: (Coordonnées Polaires)

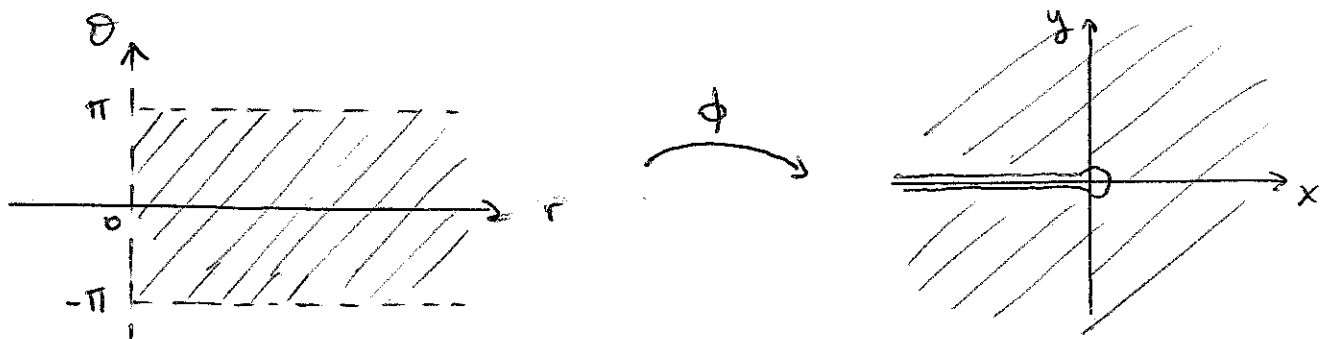
$$U =]0, +\infty[\times]-\pi, \pi[$$

$$\phi: U \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(r, \theta) \longmapsto (r \cos \theta, r \sin \theta)$$

Montrons que ϕ est un C^1 -diffeo de U sur

$$U' = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid y \neq 0 \text{ ou } (y=0 \text{ et } x > 0) \right\}$$



o) ϕ est clairement C^1

(3)

$$o) (r, \theta) \in U, \phi(r, \theta) = (x, y) \Leftrightarrow \begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} > 0 \\ \cos \theta = \frac{x}{r} \\ \sin \theta = \frac{y}{r} \end{cases}$$

si $y=0$, $\sin \theta = 0$ et donc $\theta = 0$
(car $\theta \in]-\pi, \pi[$)

$$\text{d'où } x = r \cos 0 = r > 0$$

on a bien que $\phi(U) \subset U'$

On vérifie que ϕ est bijective en utilisant le fait que pour tout $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ vérifiant $\alpha^2 + \beta^2 = 1$, \exists unique $\theta \in]-\pi, \pi[$ tel que

$$\alpha = \cos \theta \quad \text{et} \quad \beta = \sin \theta$$

$$o) \text{Jac}_{\phi}(r, \theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix} \Rightarrow \det \text{Jac}_{\phi}(r, \theta) = r > 0 \text{ sur } U$$

Conclusion: ϕ est un chgt de vars de U sur U' .

Retour sur inversion locale: une autre façon d'exprimer ce résultat est de la façon suivante:

Théorème (Inversion locale): Soit $f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ une application de classe C^1 définie sur un ouvert U de \mathbb{R}^n . Soit $A \in U$ et supposons $\text{Jac}_f(A)$ est une matrice inversible (c'est à dire de déterminant non nul). Alors il existe un voisinage V de A dans U et un voisinage W de $f(A)$ dans \mathbb{R}^n tel que f soit un C^1 -diffeomorphisme de V sur W .

Remarque 1:

Au point A , la fonction f est localement bijective.

f sur U peut par contre ne pas être bijective, ~~so~~

Remarque 2:

(3)

La condition C^1 est fondamentale : il faut que les dérivées soient continues au point A pour que le théorème soit valable.

Exemple: Soit $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$x \mapsto \begin{cases} x + x^2 \sin \frac{\pi}{x} & , x \neq 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

[ici $n=1$ et $A=0$ dans le théorème].

Cette fonction est continue en 0.

Sa dérivée en 0 est non nulle.

Mais f n'est pas injective dans aucun voisinage de 0. En particulier f n'est pas localement bijective en 0.

EXO: Posons $u = u(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$

$$v = v(x, y, z) = xy + yz + zx$$

Déterminer un domaine maximal $U \subset \mathbb{R}^3$ tel que au voisinage de tout point $P \in U$, les fonctions (u, v, x) forment un système de coordonnées. C'est à dire $\phi: U \rightarrow \phi(U)$ soit localement un C^1 difféo.

$$(x, y, z) \mapsto (u, v, x)$$

Rép:

D'après le théorème I.L, il suffit de trouver un ouvert maximal U tel que pour tout $P \in U$, $\det \text{Jac}_\phi(P) \neq 0$.

$$\text{Jac}_\phi(x, y, z) = \begin{bmatrix} 2x & 2y & 2z \\ y+z & x+z & y+x \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \det \text{Jac}_\phi(x, y, z) &= 2y(y+x) - 2z(z+x) \\ &= \text{calcul} \\ &= 2(y+z)(y-z-x) \end{aligned}$$

On choisit $U = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y+z \neq 0 \text{ et } y-z-x \neq 0 \}$

" $U = \mathbb{R}^3$ privé des plans $y+z=0$ et $y-z-x=0$ "

Règles de Composition

(4)

Considérons les fonctions de plusieurs vars f et g qu'on suppose de classe C^1 :

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$
$$g: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$$

On suppose également que $\text{Im}f \subset Dg$, et donc on peut composer f par g . On écrit :

$$f(x_1, \dots, x_n) = (f_1(x_1, \dots, x_n), \dots, f_m(x_1, \dots, x_n)) = (u_1, \dots, u_m)$$

Alors on a les formules de dérivation suivantes : $A \in Df$

$$\frac{\partial (g \circ f)}{\partial x_1}(A) = \sum_{i=1}^m \frac{\partial g}{\partial u_i}(f(A)) \cdot \frac{\partial u_i}{\partial x_1}(A)$$

⋮

$$\frac{\partial (g \circ f)}{\partial x_n}(A) = \sum_{i=1}^m \frac{\partial g}{\partial u_i}(f(A)) \cdot \frac{\partial u_i}{\partial x_n}(A)$$

On notera plus simplement et "abusivement"

$$\frac{\partial (g \circ f)}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^m \frac{\partial g}{\partial u_i} \cdot \frac{\partial u_i}{\partial x_j}$$

$$= \frac{\partial g}{\partial u_1} \cdot \frac{\partial u_1}{\partial x_j} + \frac{\partial g}{\partial u_2} \cdot \frac{\partial u_2}{\partial x_j} + \dots + \frac{\partial g}{\partial u_m} \cdot \frac{\partial u_m}{\partial x_j}$$

Ex : $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$(x, y) \mapsto (u, v)$$

$$\phi = g \circ f$$

alors :

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{\partial g}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x}$$

Ex : $f(x, y) = (x - y, xy)$

$$g(u, v) = e^u + e^v$$

Nous allons déterminer $\frac{\partial(g \circ f)}{\partial x}$ et $\frac{\partial(g \circ f)}{\partial y}$ par 2 méthodes (5)

Méthode 1

$g \circ f(x, y) = e^{x-y} + e^{xy}$. Posons $\phi = g \circ f$

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = e^{x-y} + y e^{xy}, \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = -e^{x-y} + x e^{xy}$$

Méthode 2 :

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \frac{\partial g}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} = e^u \cdot 1 + e^v \cdot y \quad \left\| \begin{array}{l} u = x-y \\ v = xy \end{array} \right.$$

$$= e^{x-y} + y e^{xy}$$

EX: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$; $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$; $\phi = g \circ f$
 $(r, \theta) \mapsto (r \cos \theta, r \sin \theta)$; $(x, y) \mapsto g(x, y)$

$$\phi(r, \theta) = g(r \cos \theta, r \sin \theta)$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial r} = \frac{\partial g}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial g}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial r} = \cos \theta \cdot \frac{\partial g}{\partial x} + \sin \theta \cdot \frac{\partial g}{\partial y}$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial \theta} = \frac{\partial g}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial g}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial \theta} = -r \sin \theta \cdot \frac{\partial g}{\partial x} + r \cos \theta \cdot \frac{\partial g}{\partial y}$$

Prop: (Jacobienne d'une composée)

Soit $\mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}^m$

$\mathbb{R}^m \xrightarrow{g} \mathbb{R}^k$ deux fonctions C^1 , $\text{Im} f \subset Dg$

Soit $A \in D_f$. Alors :

$$\text{Jac}_{g \circ f}(A) = \text{Jac}_g(f(A)) \cdot \text{Jac}_f(A)$$

} produit matriciel.

Preuve:

Écrire $\frac{\partial(g \circ f)}{\partial x_j} = \sum_{l=1}^m \frac{\partial g_l}{\partial u_l} \cdot \frac{\partial u_l}{\partial x_j}(A)$; $u_l = f_l(x_1, \dots, x_n)$

$$\begin{aligned}
 \text{Jac}_{g \circ f}(A) &= \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^m \frac{\partial g_i}{\partial u_i} \cdot \frac{\partial u_i}{\partial x_1} & \dots & \sum_{i=1}^m \frac{\partial g_i}{\partial u_i} \cdot \frac{\partial u_i}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \sum_{i=1}^m \frac{\partial g_k}{\partial u_i} \cdot \frac{\partial u_i}{\partial x_1} & \dots & \sum_{i=1}^m \frac{\partial g_k}{\partial u_i} \cdot \frac{\partial u_i}{\partial x_n} \end{bmatrix} \quad (A) \\
 &= \begin{bmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial u_1}(f(A)) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial u_m} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial g_k}{\partial u_1}(f(A)) & \dots & \frac{\partial g_k}{\partial u_m} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{\partial u_1}{\partial x_1}(A) & \dots & \frac{\partial u_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial u_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial u_m}{\partial x_n} \end{bmatrix} \\
 &= \text{Jac}_g(f(A)) \cdot \text{Jac}_f(A)
 \end{aligned}$$

Equations aux dérivées Partielles (EDP)

Soit p un entier

On appelle équation aux dérivées partielles d'ordre p une équation de la forme

$$(E) \quad F\left(x, y, f, \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x^k \partial y^{p-k}}\right) = 0$$

ou f est une fonction de 2 vars

Def: Une solution de l'équation (E) sur un domaine $D \subset \mathbb{R}^2$ est une fonction f de classe C^1 sur D qui vérifie à cette équation.

Ex: (E) $x \frac{\partial f}{\partial x} - y \frac{\partial f}{\partial y} = 0$

Une solution est $f(x, y) = xy$ sur \mathbb{R}^2

EX : (E) $\frac{\partial f}{\partial y} = 0$ sur \mathbb{R}^2

(7)

une solution de cette équation est toute fonction (C^1, C^2, \dots) de "2 variables constante en y" : $f(x, y) = g(x)$

EX : (E) Equation de Laplace :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 0$$

Les solutions sont appelées fonctions harmoniques.

Vérifiez que $f(x, y) = e^x \sin y$ est harmonique

Résultat fondamental : ($p=1$ ou ordre 1)

Soit $U =]\alpha, \beta[\times]a, b[$ un "pavé" ouvert

$f : U \rightarrow \mathbb{R}$ une application de classe C^1

$\frac{\partial f}{\partial x} = 0 \iff \exists$ une application $\phi :]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1
telle que $\forall (x, y) \in U, f(x, y) = \phi(y)$

[Résultat analogue pour $\frac{\partial f}{\partial y} = 0$]

Une extension de ce résultat est la suivante :

Une solution de l'EDP $\frac{\partial f}{\partial x} = g$ [f inconnue, de classe C^1 , g donnée]

sur un ouvert U de \mathbb{R}^2 est obtenue en primitivant g par rapport à x et en rajoutant une fonction quelconque de classe C^1 de la var. y .

EX : résoudre

$$\frac{\partial f}{\partial x} = x^2 + y^2 \quad \text{sur } \mathbb{R}^2$$

Rép :

$$f(x, y) = \frac{x^3}{3} + xy^2 + \phi(y)$$

avec $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ fonction C^1 .

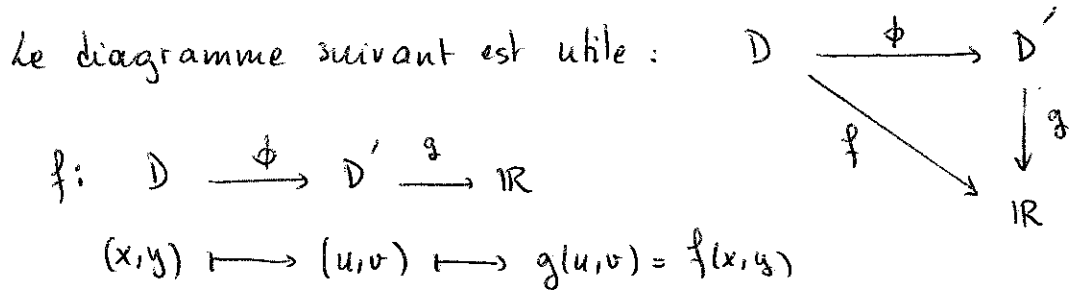
Méthode de Résolution d'une EDP d'ordre 1 par changt. de vars. (8)

Supposons $F(x, y, f, \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}) = 0$ est une EDP sur domaine $D \subset \mathbb{R}^2$.

Il est parfois possible par un changt. de vars. $\phi: D \rightarrow D'$ de transformer cette EDP en une nouvelle EDP sur D' plus simple à résoudre.

L'idée donc est de considérer la nouvelle fonction $g: D' \rightarrow \mathbb{R}$ définie par:

$$g = f \circ \phi^{-1} \quad \text{et} \quad f = g \circ \phi$$



Alors :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial g}{\partial u}(u, v) \cdot \frac{\partial u}{\partial x}(x, y) + \frac{\partial g}{\partial v}(u, v) \cdot \frac{\partial v}{\partial x}(x, y)$$

$$\text{De même pour } \frac{\partial f}{\partial y}(x, y)$$

ou encore "abusivement"

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial g}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial g}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial g}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} \end{cases} \quad (*)$$

Ceci comme on l'a vu revient à écrire : $\text{Jac } f = \text{Jac}_{g \circ \phi} = \text{Jac}_g \cdot \text{Jac}_\phi$
c'est à dire encore :

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \left(\frac{\partial g}{\partial u}, \frac{\partial g}{\partial v} \right) \cdot \text{Jac}_\phi(x, y)$$

En remplaçant $\left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right)$ par $\left(\frac{\partial g}{\partial u}, \frac{\partial g}{\partial v} \right) \cdot \text{Jac}_\phi(x, y)$;

on transforme l'EDP1 $F(x, y, f, \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}) = 0$ en une nouvelle EDP2

$G(u, v, g, \frac{\partial g}{\partial u}, \frac{\partial g}{\partial v})$ qu'on espère pouvoir résoudre plus simplement.

Le point: f solution de EDP1 sur $D \Leftrightarrow g$ solution de EDP2 sur D'

Exemple : Résoudre sur $D = \mathbb{R}^2$ l'EDP

(9)

$$2 \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y} = 2x \quad (E)$$

Réponse :

considérons $\phi : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$

$$(x, y) \longmapsto (u, v) = (x, x + 2y)$$

$$\text{Jac}_\phi(x, y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad \det \text{Jac}_\phi(x, y) = 2$$

On vérifie que ϕ est bijective donc ϕ est bien un C^1 -difféo.

Posons $g : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ telle que $g = f \circ \phi^{-1}$

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R}^2 & \xrightarrow{\phi} & \mathbb{R}^2 \\ & \searrow f & \downarrow g \\ & & \mathbb{R} \end{array}$$

Alors :

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \left(\frac{\partial g}{\partial u}, \frac{\partial g}{\partial v} \right) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \left(\frac{\partial g}{\partial u} + \frac{\partial g}{\partial v}, 2 \frac{\partial g}{\partial v} \right)$$

On remplace dans EDP (E) :

on trouve :

$$(E') : 2 \frac{\partial g}{\partial v} = 2u$$

Une solution générale de (E') comme on a vu est :

$$g(u, v) = \frac{u^2}{2} + h(v) \quad h \text{ fonction quelconque de classe } C^1$$

et par suite une solution générale de (E) est

$$f(x, y) = g(x, x + 2y) = \frac{x^2}{2} + h(x + 2y).$$

■

EXD : Soit f une fonction C^1 satisfaisant EDP

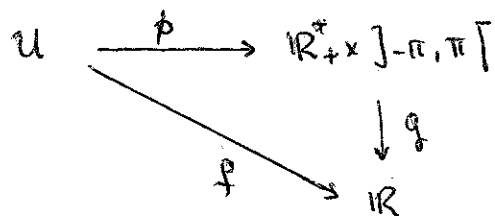
$$(E) \quad x \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + y \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \sin(x^2 + y^2)$$

1) Réécrire cette EDP en coordonnées polaires

2) Montrer que toute solution de (E) est bornée sur

$$U = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y \neq 0 \text{ ou } (y=0 \text{ et } x > 0)\}$$

Réponse: Considérons le changt. de vars en polaire



$$\phi(x, y) = (r, \theta)$$

$$\phi^{-1}(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta) = (x, y)$$

$$g = f \circ \phi^{-1} \quad \text{et} \quad f = g \circ \phi$$

[c'est à dire $g(r, \theta) = f(x, y)$]

On veut exprimer :

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \left(\frac{\partial g}{\partial r}, \frac{\partial g}{\partial \theta} \right) \cdot \text{Jac}_{\phi}(x, y)$$

On connaît :

$$\text{Jac}_{\phi^{-1}}(r, \theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix}$$

Or: $\phi \circ \phi^{-1} = \text{id}$

$$\Rightarrow \text{Jac}_{\phi}(x, y) = \text{Jac}_{\phi^{-1}}(r, \theta)^{-1} \quad x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$$

$$= \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\frac{1}{r} \sin \theta & \frac{1}{r} \cos \theta \end{pmatrix}$$

Ceci donne :

$$\Rightarrow \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) = \left(\frac{\partial g}{\partial r}, \frac{\partial g}{\partial \theta} \right) \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\frac{1}{r} \sin \theta & \frac{1}{r} \cos \theta \end{pmatrix}$$

(1)

$$\begin{array}{l}
 \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial g}{\partial r} \cdot \cos \theta - \frac{1}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta} \sin \theta \\
 \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial g}{\partial r} \cdot \sin \theta + \frac{1}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta} \cos \theta
 \end{array}$$

$$\cos \theta = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

$$\sin \theta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}, \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Notons que l'écriture $\text{Jac}_g = \text{Jac}_{f \circ \phi^{-1}} = \text{Jac}_f \cdot \text{Jac}_{\phi^{-1}}$ donne

(2)

$$\begin{array}{l}
 \frac{\partial g}{\partial r}(r, \theta) = \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) \cos \theta + \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) \sin \theta \\
 \frac{\partial g}{\partial \theta}(r, \theta) = -\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) r \sin \theta + \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) r \cos \theta
 \end{array}$$

$$\begin{array}{l}
 x = r \cos \theta \\
 y = r \sin \theta
 \end{array}$$

On transforme notre EDP en utilisant système (1)

(11)

$$x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} = \sin(x^2 + y^2)$$

$$\Rightarrow \sin(r^2) = r \cos \theta \left[\frac{\partial g}{\partial r} \cdot \cos \theta - \frac{1}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta} \sin \theta \right] + r \sin \theta \left[\frac{\partial g}{\partial r} \cdot \sin \theta + \frac{1}{r} \frac{\partial g}{\partial \theta} \cos \theta \right]$$
$$= r \frac{\partial g}{\partial r}$$

$$(E') : \quad \frac{\partial g}{\partial r} = \frac{\sin(r^2)}{r}$$

Conclusion:

f est solution de (E) sur $U \iff g$ est solution de (E')
sur $\mathbb{R}_+^* \times]-\pi, \pi[$

La résolution de g peut se faire de la manière suivante.

$$g(r, \theta) = \int_1^r \frac{\sin u^2}{u} du + h(\theta) \quad \text{ou la fonction } C^1$$

Il n'est pas difficile de voir que $\int_1^r \frac{\sin u^2}{u} du$ est bornée (DM).

FIN EXO