

Corrigé Examen 2015

① $y' = (1+x)y^2 - (2x+1)y + x$

Sol particulière évidente $y_p = 1$. On pose $y = 1 + \frac{1}{z}$, alors :

$$y' = -\frac{z'}{z^2} \Rightarrow -\frac{z'}{z^2} = (1+x)\left(1 + \frac{1}{z}\right)^2 - (2x+1)\left(1 + \frac{1}{z}\right) + x$$

$$= (1+x)\left(1 + \frac{2}{z} + \frac{1}{z^2}\right) - (2x+1)\left(1 + \frac{1}{z}\right) + x$$

$$= \cancel{1} + \frac{2}{z} + \frac{1}{z^2} + \frac{2x}{z} + \frac{x+x}{z^2} - \cancel{2x} - \frac{2x}{z} - \cancel{1} - \frac{1}{z} + \cancel{x}$$

$$\Rightarrow -z' = 2z + 1 + x - z$$

$$\Rightarrow \boxed{z' + z = -1 - x} \quad | \cdot e^x$$

$$\Rightarrow (ze^x)' = -(1+x)e^x$$

Or $\int xe^x = xe^x - \int e^x = xe^x - e^x + C$, on a donc : $\int (1+x)e^x = xe^x + \tilde{C}$ et alors :

$\downarrow \downarrow$ i.p.p
u dx \Rightarrow du = dx
u = e^x

$$ze^x = -xe^x + \hat{C} \quad | \cdot e^{-x}$$

$$\Rightarrow z = -x + \hat{C}e^{-x}$$

$$\Rightarrow y = 1 + \frac{1}{-x + \hat{C}e^{-x}} \quad \text{ou encore : } \boxed{y = 1 - \frac{1}{x + ce^{-x}}}$$

$c \in \mathbb{R}$.

② En posant $f(y) = (\cos y)^{2015}$, on a que $f \in C^1$ et donc

le théorème de Cauchy-Lipschitz implique l'existence et unicité de la sol. maximale. On voit que : $y'(0) = (\cos(0))^{2015} = 1 > 0$

et donc y est strict. croissante dans un voisinage de 0 (car y est C^1).

De plus $|f'(y)| \leq 1$ (bornée) et donc on peut appliquer un théorème du cours pour conclure que y est globale.

Supposons qu'il existe $t^* \in \mathbb{R} + \eta$ $y'(t^*) = 0$. Alors :

$$(\cos(y(t^*)))^{2015} = 0 \Rightarrow \exists k \in \mathbb{Z} \text{ t.q. } y(t^*) = (2k+1)\frac{\pi}{2}$$

Ainsi y est sol de $\begin{cases} y' = f(y(t)) \\ y(t^*) = (2k+1)\pi \end{cases}$. Or $y = (2k+1)\frac{\pi}{2}$ (la sol (te)) est une solution, d'après le

thm de Cauchy-Lipschitz on a que $(2k+1)\pi$ est la solution.

En particulier $y(0) = (2k+1)\frac{\pi}{2}$, ce qui est une contradiction.

Par conséquent, $y'(t) > 0, \forall t \in \mathbb{R}$ et donc y est strict. croissante sur \mathbb{R} .

b) L'argument de la partie a) montre aussi que :

$$\forall t \in \mathbb{R} : y(t) < \frac{\pi}{2}.$$

En effet, si $\exists t^* \in \mathbb{R}$ t.q. $y(t^*) = \frac{\pi}{2}$, alors (d'après Cauchy-Lip),

on a que $y(t) \equiv \frac{\pi}{2}$ car $\frac{\pi}{2}$ est une sol de $\begin{cases} y' = f(y) \\ y(t^*) = \pi/2 \end{cases}$,
ce qui contredit que $y(0) = 0$.

Par conséquent, $y(t)$ est majorée par $\frac{\pi}{2}$ et strict croissante, et donc : $\exists l = \lim_{t \rightarrow +\infty} y(t)$ et $0 \leq l \leq \frac{\pi}{2}$.

L'éq. : $y' = f(y)$ implique donc que $\exists \tilde{l} := \lim_{t \rightarrow \infty} y'(t)$ et on en déduit que $\tilde{l} = 0$. Ceci implique que : $0 = f(l)$, ou encore : $0 = (\cos(l))^{2015}$. Or $0 \leq l \leq \frac{\pi}{2}$, on a donc que $l = \frac{\pi}{2}$,

c-à-d :

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = \frac{\pi}{2}$$

E(03) a) $w(t) = \tanh(t) \Rightarrow w'(t) = \operatorname{sech}^2(t)$, $w''(t) = \left[\frac{1}{\cosh^2(t)} \right]' = -2 \frac{\sinh(t)}{\cosh^3(t)}$
 $(\tanh(t))' = \left[\frac{\sinh(t)}{\cosh(t)} \right]' = \frac{\cosh^2(t) - \sinh^2(t)}{\cosh^2(t)} = -2 \tanh(t) \operatorname{sech}^2(t)$

Ainsi : $w'' + 2w - 2w^3 = -2 \tanh(t) \operatorname{sech}^2(t) + 2 \cdot \tanh(t) - 2(\tanh(t))^3$
 $= -2 \tanh(t) [1 - \tanh^2(t)] + 2 \tanh(t) - 2 \tanh^3(t) = 0$.

$\cosh^2(t) - \sinh^2(t) = 1 \quad / \quad \frac{1}{\cosh^2(t)}$

$1 - \tanh^2(t) = \operatorname{sech}^2(t)$

b) On a que : $w'' + 2w - 2w^3 = 0 \quad / \quad ()'$

$\Rightarrow w''' + 2w' - 6w^2 w' = 0$

Or $z_1 = w'$, on a donc : $z_1'' + 2z_1 - 6w^2 z_1 = 0$, où $w^2 = \tanh^2(t)$.

c) D'après la formule de réduction d'ordre d'Abel :

$z_2 = z_1 \int \frac{1}{z_1^2} e^{-\int p} = z_1 \int \frac{1}{z_1^2} = w' \int \frac{1}{(w')^2} = \operatorname{sech}^2(t) \int \frac{1}{\operatorname{sech}^4(t)}$

pour l'équation : $y'' + p y' + q y = 0$,
et donc $p = 0$

ou encore : $z_2 = \operatorname{sech}^2(t) \int \cosh^4(t) dt$.

On calcule : $\int \cosh^4(t) = \int \left(\frac{e^t + e^{-t}}{2} \right)^2 = \frac{1}{2^4} \int (e^{2t} + e^{-2t} + 2) = \frac{1}{16} \int e^{4t} + e^{-4t} + 4 + 2 + 2e^{2t} + 2e^{-2t}$
 $= \frac{1}{16} \left[\frac{e^{4t}}{4} - \frac{e^{-4t}}{4} + 6t + 2e^{2t} - 2e^{-2t} \right] + C$
 $= \frac{1}{16} \left[\frac{\sinh(4t)}{2} + 6t + 4 \sinh(2t) \right] + C$

$\Rightarrow \int \cosh^4(t) dt = \frac{\sinh(4t)}{32} + \frac{\sinh(2t)}{4} + \frac{3t}{8} + C$

On voit que z_2 ainsi obtenue est une sol. l. i. : $z_2 = \operatorname{sech}^2(t) \left[\frac{\sinh(4t)}{32} + \frac{\sinh(2t)}{4} + \frac{3t}{8} \right]$

d) D'après la formule de variation de la constante

$z_p = -z_1 \int \frac{z_2 g}{W} + z_2 \int \frac{z_1 g}{W}$, où $W = \begin{vmatrix} z_1 & z_2 \\ z_1' & z_2' \end{vmatrix}$.

On calcule : $W = z_1 z_2' - z_2 z_1' = z_1 \left[z_1 \int \frac{1}{z_1^2} \right]' - z_1 \int \frac{1}{z_1^2} \cdot z_1'$
 $= z_1 z_1' \int \frac{1}{z_1^2} + z_1^2 \cdot \frac{1}{z_1^2} - z_1 \int \frac{1}{z_1^2} \cdot z_1'$
 $= 1$

Ainsi, la sol générale est :

$z = \alpha z_1 + \beta z_2 + z_p$, où $z_p = -z_1 \int \frac{z_2 g}{W} + z_2 \int \frac{z_1 g}{W}$

Exo 4) On a: $x' = A \cdot x$, on pose $f(t) = \|x(t)\|^2$.

D'après Cauchy-Lipschitz, x est une fonction dérivable et donc $A \cdot x$ est une fonction cont. p. Ainsi $x' = Ax$ est continue et donc $x: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$ est C^1 . On sait la norme au carré est C^∞ .
Par composée des fonctions de classe C^1 , f est donc C^1 .

De plus $f'(t) = 2 \langle x(t), x'(t) \rangle$ car si $N(x) = \|x\|^2 = \langle x, x \rangle$,

alors $dN(x)(h) = 2 \langle x, h \rangle$ (résultat du cours) et

$$f = N \circ F, \text{ où } F: \begin{matrix} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m \\ t \rightarrow x(t) \end{matrix}; \quad N: \begin{matrix} \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R} \\ x \rightarrow \|x\|^2 \end{matrix}.$$

et donc $f'(t) = dN(F(t)) \cdot F'(t) = 2 \langle x(t), x'(t) \rangle$.

Or $x'(t) = Ax$, on a donc: $f'(t) = 2 \langle x(t), A(t)x(t) \rangle$.

b) En utilisant que $A(t)$ est symétrique, on obtient l'existence de $P(t) \in M_n(\mathbb{R})$ orthogonale telle que: $A(t) = P(t) D(t) P(t)^T$, où

$$D(t) = \begin{bmatrix} \lambda_1(t) & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n(t) \end{bmatrix}. \text{ Ainsi } \langle x(t), A(t)x(t) \rangle = \langle x, P D P^T \cdot x \rangle$$

$$= \langle P^T x, D P^T x \rangle$$

$$\text{où } y = P^T x \leftarrow = \langle y, D y \rangle$$

$$= \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2$$

$$\leq -\eta \sum_{i=1}^n \|y_i\|^2 = -\eta \|y\|^2$$

$$\leq -\eta \langle y, y \rangle$$

$$\langle P^T x, P^T x \rangle$$

$$\langle x, P P^T x \rangle$$

$$\langle x, x \rangle = \|x\|^2.$$

Par conséquent: $f'(t) \leq -2\eta \|x\|^2$

$$\Rightarrow \boxed{f'(t) \leq -2\eta f(t)} \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

c) D'après le lemme de Gronwall, on obtient que:

$$f(t) \leq f(0) e^{\int_0^t (-2\eta) dt}$$

$$\Rightarrow \boxed{f(t) \leq f(0) e^{-2\eta t}} \quad \forall t \geq 0.$$

Or $f(t) \geq 0$, on en déduit que $\boxed{\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = 0}$

$$d) i) A = \begin{pmatrix} -5 & 1 \\ 1 & -5 \end{pmatrix}$$

$$\text{Valeurs propres: } \begin{vmatrix} -5-\lambda & 1 \\ 1 & -5-\lambda \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (\lambda+5)^2 = 1 \\ \Rightarrow \lambda+5 = 1 \text{ ou } \lambda+5 = -1 \\ \lambda = -4 \text{ ou } \lambda = -6$$

Ainsi, le résultat s'applique avec $\eta = +4$, i.e. $\|x(t)\| \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} 0$.

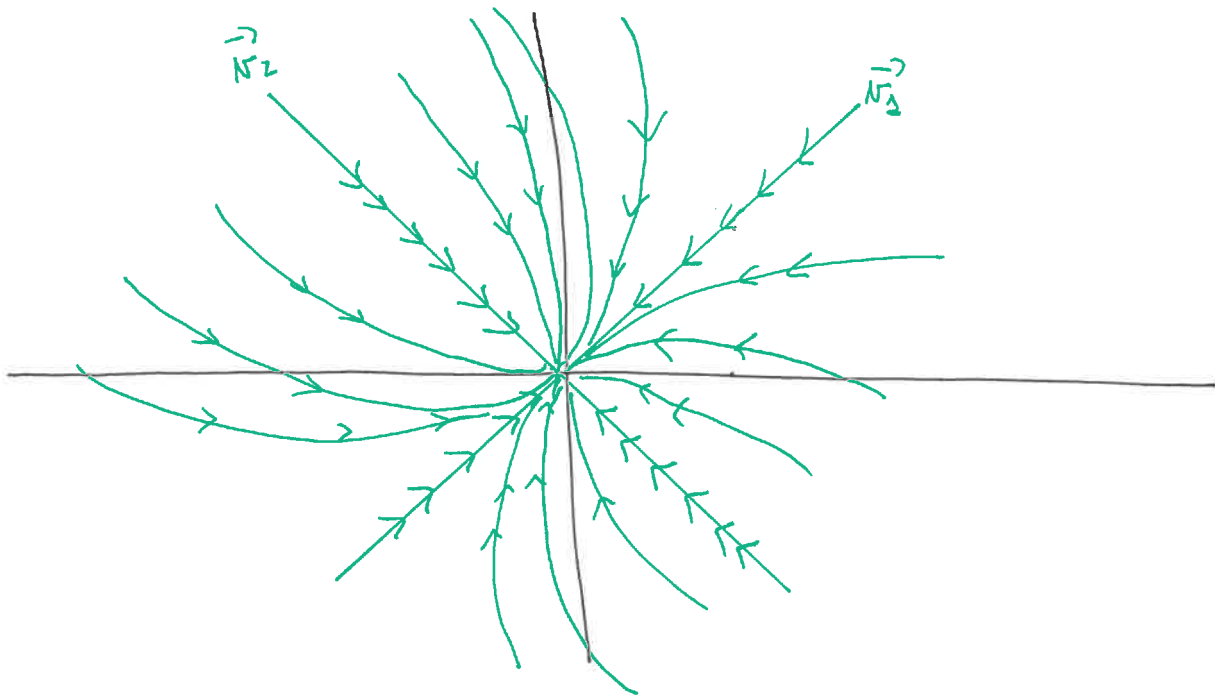
ii) Vect propres:

$$\lambda_1 = -4: \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ on prend } a=1, b=1 \text{ et donc } \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = -6: \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ on prend } a=1, b=-1 \text{ et donc } \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Ainsi la solution générale est: $x(t) = \alpha e^{-4t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta e^{-6t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}$

c) Il s'agit d'un nœud impropre stable et les trajectoires sont tangentes à la direction \vec{v}_1 (car $|\lambda_1| < |\lambda_2|$):



Exo 5

a) c'est immédiat que $(0, -1, 1, 0)$ est sol du système.

On pose: $f: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, t \right) \rightarrow \begin{pmatrix} x^3 + y^3 + z^3 + t^3 \\ x^2 + y^2 + z^2 + t^2 - 2 \\ x + y + z + t \end{pmatrix}$$

c'est clair que f est de classe C^1 (et C^∞) car f est polynômiale.

Si on pose $u = (x, y, z)$, le problème est résoudre $f(u, t) = 0$ ($0 \in \mathbb{R}^3$).

On sait que $f(u^*, 0) = 0$, avec $u^* = (0, -1, 1)$.

Pour appliquer le théorème des fonctions implicites, il suffit donc de montrer que $d_u f(u^*, 0) \in \text{Isom}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$.

Or $d_u f(u, t)h = \text{Jac}(\tilde{f}) \cdot h$, $h \in \mathbb{R}^3$, $\tilde{f} = f$ avec t fixé,

on calcule donc:

$$\text{Jac} \tilde{f} = \begin{pmatrix} 3x^2 & 3y^2 & 3z^2 \\ 2x & 2y & 2z \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Jac} \tilde{f}(u^*, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 3 \\ 0 & -2 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det(\text{Jac} \tilde{f}(u^*, 0)) = \begin{vmatrix} 3 & 3 \\ -2 & 2 \end{vmatrix} = 12$$

$\Rightarrow \text{Jac} \tilde{f}(u^*, 0)$ est inversible

$\Rightarrow d_u f(u^*, 0) \in \text{Isom}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$.

D'après le théorème des fonctions implicites, $\exists \theta \subset \mathbb{R}$, $\exists V \subset \mathbb{R}^3$, θ et V ouverts, avec $0 \in \theta$, $u^* \in V$ et $g \in C^1(\theta, V)$ tel que $g(t)$ est l'unique sol dans V du système $f(g(t), t) = 0$.

Or θ est un ouvert, il existe $\varepsilon > 0$ tel que $] -\varepsilon, \varepsilon[\subset \theta$ et donc

$\tilde{g} = g|_{]-\varepsilon, \varepsilon[}$ est la solution cherchée.

b) D'après le T.F.I., on sait que $dg(t) = -d_u f(g(t), t) \circ d_t f(g(t), t)^{-1}$

Or $g:]-\varepsilon, \varepsilon[\rightarrow \mathbb{R}^3$, on a donc:

$$g'(0) = - \left[\text{Jac}(\tilde{f}) \Big|_{(u^*, 0)} \right]^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 3t^2 \\ 2t \\ 1 \end{pmatrix} \Big|_{t=0}$$

$$= - \begin{bmatrix} 0 & 3 & 3 \\ 0 & -2 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = - \begin{bmatrix} -1/3 & 0 & 1 \\ 1/6 & -1/4 & 0 \\ 1/6 & 1/4 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

il suffit de calculer cette colonne.

ou encore: $dg(0)(s) = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Exo 6

$$f(x, y, z) = y \ln z + \frac{y^2}{2z} + x^2 + z$$

$$\nabla f = \begin{pmatrix} 2x \\ \ln z + \frac{2y}{2z} \\ \frac{y}{z} - \frac{y^2}{2z^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x=0 & (1) \\ \ln z = -y/z & (2) \\ \frac{y}{z} \left(1 - \frac{y}{2z}\right) = 0 & (3) \end{cases}$$

$$(3) \Rightarrow y=0 \text{ ou } 1 = \frac{y}{2z}$$

⊙ Si $y=0$, (2) $\Rightarrow \ln z = 0 \Rightarrow z=1 \Rightarrow$ le point critique est $(0, 0, 1)$

⊙ Si $y \neq 0$, alors: $y = 2z$ et (2) implique: $\ln z = -2 \Rightarrow z = e^{-2}$
 \Rightarrow le point critique est $(0, 2e^{-2}, e^{-2})$

Matrice hessienne: $H_f = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1/z & 1/z - y/z^2 \\ 0 & 1/z - y/z^2 & -y/z^2 + y^2/z^3 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow H_f(0, 0, 1) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \det \begin{vmatrix} 2-\lambda & & \\ & 1-\lambda & 1 \\ & 1 & -\lambda \end{vmatrix}$$

$$= (2-\lambda) \cdot \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix}$$

$$= (2-\lambda)(\lambda^2 - \lambda - 1) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = 2, \lambda_{\pm} = \frac{1 \pm \sqrt{1+4}}{2} \Rightarrow \lambda_2 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}, \lambda_3 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$$

Or $\lambda_1 > 0, \lambda_2 > 0$ et $\lambda_3 < 0$, $(0, 0, 1)$ est un point selle.

$$H_f(0, 2e^{-2}, e^{-2}) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & e^2 & -e^2 \\ 0 & -e^2 & 2e^2 \end{pmatrix} \Rightarrow \det \begin{vmatrix} 2-\lambda & & \\ & e^2-\lambda & -e^2 \\ & -e^2 & 2e^2-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= (2-\lambda) \left[(e^2-\lambda)(2e^2-\lambda) - e^4 \right]$$

$$= (2-\lambda) \left[\lambda^2 - 3e^2\lambda + 2e^4 - e^4 \right]$$

$$= (2-\lambda) \left[\lambda^2 - 3e^2\lambda + e^4 \right]$$

$$\frac{y}{z^2} = 2e^{-2} \cdot e^4 = 2e^2$$

$$\frac{y^2}{z^3} = 4e^{-4} \cdot e^6 = 4e^2$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = 2, \lambda_{2,3} = \frac{3e^2 \pm \sqrt{9e^4 - 4e^4}}{2} = \left(\frac{3 \pm \sqrt{5}}{2} \right) e^2$$

$$\Rightarrow \lambda_2 = \frac{3+\sqrt{5}}{2} \cdot e^2, \lambda_3 = \left(\frac{3-\sqrt{5}}{2} \right) e^2$$

Ainsi: $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 > 0$ et donc $(0, 2e^{-2}, e^{-2})$ est un minimum local
 Ce n'est pas un min global car $\lim_{z \rightarrow 0^+} f(0, 1, z) = -\infty$

multiplication vecteur-scalaire
 $\in \mathbb{R}^m \quad \in \mathbb{R}$

Exo 8) Soit $f:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}^m$ et de classe C^2 , alors f est différentiable et $df(x)(h) = f'(x)h, \forall h \in \mathbb{R}$.

On a que: $d\left(\frac{f(x)}{x-a}\right)(h) = \frac{d}{dx}\left(\frac{f(x)}{x-a}\right) \cdot h = \left[\frac{f'(x)}{x-a} - \frac{f(x)}{(x-a)^2} \right] \cdot h$

\downarrow
multiplication
vecteur-scalaire

Rappel: $f'(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+t) - f(x)}{t} \in \mathbb{R}^m$.

On applique Taylor - Lagrange avec $a < y < x < b$:

$$f(y) = f(x) + f'(x) \cdot (y-x) + \int_0^1 (1-t) d^2 f(x+t(y-x))(y-x)(y-x) dt$$

$$\Rightarrow \|f(y) - f(x) - f'(x)(y-x)\| \leq \frac{1}{2} \sup_{z \in [y, x]} \|d^2 f(z)\| \cdot \|y-x\|^2 \leq \frac{1}{2} K \|y-x\|^2$$

En prenant la limite: $y \rightarrow a^-$ et en utilisant que f est cont et $f(a) = 0$:

$$\|0 - f(x) - f'(x)(a-x)\| \leq \frac{1}{2} K (x-a)^2$$

En divisant par $(x-a)^2$: $\left\| -\frac{f(x)}{(x-a)^2} + \frac{f'(x)}{x-a} \right\| \leq \frac{K}{2}$

$\Rightarrow \left\| d\left(\frac{f(x)}{x-a}\right) \right\| \leq \frac{K}{2}$

b) D'après a) et le thm des accroissements finis (car g est C^1 sur $]a, b[$):

$$\forall x, y \in]a, b[: \|g(x) - g(y)\| \leq \sup_{z \in]x, y[} \|dg(z)\| \|x-y\| \leq \frac{K}{2} \|x-y\| \quad (*)$$

Soit (u_n) une suite telle que $u_n \rightarrow a$. Alors (*) implique:

$$\|g(u_n) - g(u_m)\| \leq \frac{K}{2} \|u_n - u_m\|$$

et donc $(g(u_n))$ est de Cauchy. Alors $\exists l = \lim_{n \rightarrow \infty} g(u_n)$.

On définit $g(a) = l$. Pour montrer que la limite ne dépend pas de la suite (u_n) et que g est cont en a , on prend une autre suite $v_n \rightarrow a$. Alors (*) implique que:

$$\|g(u_n) - g(v_m)\| \leq \frac{K}{2} \|u_n - v_m\|$$

et donc $\lim_{n \rightarrow \infty} g(v_n) = l = g(a)$,

Ainsi ce prolongement est un prolongement continu de g en a , d'après la caractérisation séquentielle de la limite.