

---

## Espaces vectoriels de dimension finie

---

### 1 Base

**Exercice 1** Montrer que les vecteurs  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ . Calculer les coordonnées respectives des vecteurs  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  dans cette base.

**Exercice 2**

1. Montrer que les vecteurs  $x_1 = (0, 1, 1)$ ,  $x_2 = (1, 0, 1)$  et  $x_3 = (1, 1, 0)$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ . Trouver dans cette base les composantes du vecteur  $x = (1, 1, 1)$ .
2. Donner, dans  $\mathbb{R}^3$ , un exemple de famille libre, qui n'est pas génératrice.
3. Donner, dans  $\mathbb{R}^3$ , un exemple de famille génératrice, mais qui n'est pas libre.

**Exercice 3** Vrai ou faux ? On désigne par  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie.

1. Si les vecteurs  $x, y, z$  sont deux à deux non colinéaires, alors la famille  $x, y, z$  est libre.
2. Soit  $x_1, x_2, \dots, x_p$  une famille de vecteurs. Si aucun n'est une combinaison linéaire des autres, la famille est libre.

**Exercice 4** Dans  $\mathbb{R}^3$ , les vecteurs suivants forment-ils une base ? Sinon décrire le sous-espace qu'ils engendrent.

1.  $v_1 = (1, 1, 1), v_2 = (3, 0, -1), v_3 = (-1, 1, -1)$ .
2.  $v_1 = (1, 2, 3), v_2 = (3, 0, -1), v_3 = (1, 8, 13)$ .
3.  $v_1 = (1, 2, -3), v_2 = (1, 0, -1), v_3 = (1, 10, -11)$ .

**Exercice 5**

1. Montrer qu'on peut écrire le polynôme  $F = 3X - X^2 + 8X^3$  sous la forme  $F = a + b(1 - X) + c(X - X^2) + d(X^2 - X^3)$  (calculer  $a, b, c, d$  réels), et aussi sous la forme  $F = \alpha + \beta(1 + X) + \gamma(1 + X + X^2) + \delta(1 + X + X^2 + X^3)$  (calculer  $\alpha, \beta, \gamma, \delta$  réels).
2. Soit  $\mathcal{P}_3$  l'espace vectoriel des polynômes de degré  $\leq 3$ . Vérifier que les ensembles suivants sont des bases de  $\mathcal{P}_3$  :  $B_1 = \{1, X, X^2, X^3\}$ ,  $B_2 = \{1, 1 - X, X - X^2, X^2 - X^3\}$ ,  $B_3 = \{1, 1 + X, 1 + X + X^2, 1 + X + X^2 + X^3\}$ .

**Exercice 6** Déterminer pour quelles valeurs de  $t \in \mathbb{R}$  les vecteurs  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ t \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ t \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} t \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 7**

1. Montrer que les vecteurs  $\mathbf{w}_1 = (1, -1, i)$ ,  $\mathbf{w}_2 = (-1, i, 1)$ ,  $\mathbf{w}_3 = (i, 1, -1)$  forment une base de  $\mathbb{C}^3$ .
2. Calculer les composantes de  $\mathbf{w} = (1 + i, 1 - i, i)$  dans cette base.

## 2 Dimension

**Exercice 8** Si  $E$  est un espace vectoriel de dimension finie,  $F$  et  $G$  deux sous-espaces de  $E$ , montrer que :  $\dim(F + G) = \dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G)$ .

**Exercice 9** Montrer que tout sous-espace vectoriel d'un espace vectoriel de dimension finie est de dimension finie.

**Exercice 10** On considère, dans  $\mathbb{R}^4$ , les vecteurs :  $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$ ,  $e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $e_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $e_4 =$

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, e_5 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Soient  $E$  l'espace vectoriel engendré par  $e_1, e_2, e_3$  et  $F$  celui engendré par  $e_4, e_5$ . Calculer les dimensions respectives de  $E$ ,  $F$ ,  $E \cap F$ ,  $E + F$ .

**Exercice 11** Soient  $E$  et  $F$  de dimensions finies et  $u, v \in \mathcal{L}(E, F)$ .

1. Montrer que  $\text{rg}(u + v) \leq \text{rg}(u) + \text{rg}(v)$ .
2. En déduire que  $|\text{rg}(u) - \text{rg}(v)| \leq \text{rg}(u + v)$ .

---

## Espaces vectoriels de dimension finie

---

*Indication 3* 1. Faux.  
2. Vrai.

*Indication 8* Partir d'une base de  $F \cap G$  et compléter cette base

*Indication 9* On peut utiliser des familles libres.

## Espaces vectoriels de dimension finie

**Correction 1**  $\det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = 3 \neq 0$  donc la famille  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$  est

une base de  $\mathbb{R}^3$ .

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ . Ses coordonnées dans  $\mathcal{B}$  sont donc  $(1/3, -1/3, 1/3)$ .

$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ . Ses coordonnées dans  $\mathcal{B}$  sont donc  $(1/3, -1/3, -2/3)$ .

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Donc ses coordonnées dans  $\mathcal{B}$  sont  $(2/3, -2/3, -1/3)$ .

**Correction 2** 1. Le vecteur  $x = \frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3$ . Donc dans la base  $(x_1, x_2, x_3)$  le coordonnées de  $x$  sont  $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ .

2. Par exemple la famille  $\{(1, 0, 0), (0, 1, 0)\}$  est libre dans  $\mathbb{R}^3$  mais pas génératrice.

3. La famille  $\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1), (1, 1, 1)\}$  est génératrice dans  $\mathbb{R}^3$  mais pas libre.

**Correction 3** 1. Faux. Par exemple dans  $\mathbb{R}^3$ ,  $x = (1, 0, 0)$ ,  $y = (0, 1, 0)$ ,  $z = (1, 1, 0)$ .

2. Vrai. Soit une combinaison linéaire nulle  $\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_p x_p = 0$ . Supposons qu'un des coefficients est non nul : par exemple  $\lambda_1 \neq 0$ . Alors on écrit  $x_1 = -\frac{\lambda_2}{\lambda_1} x_2 - \dots - \frac{\lambda_p}{\lambda_1} x_p$ . Donc  $x_1$  est une combinaison linéaire de  $\{x_2, \dots, x_p\}$ . Ce qui contredit l'hypothèse de l'énoncé, donc tous les coefficients sont nuls. Donc  $\{x_1, \dots, x_p\}$  est une famille libre.

**Correction 4** 1. C'est une base.

2. Ce n'est pas une base :  $v_3 = 4v_1 - v_2$ . Donc l'espace  $\text{Vect}(v_1, v_2, v_3) = \text{Vect}(v_1, v_2)$ .

3. C'est une base.

**Correction 5** 1. On trouve  $a = 10, b = -10, c = -7, d = -8$ . Puis  $\alpha = -3, \beta = 4, \gamma = -9, \delta = 8$ .

2. Plus généralement on montre qu'une famille de polynômes  $\{P_k\}_{k=1, \dots, n}$  avec  $\deg P_i = i$  forme une base de l'espace vectoriel  $\mathcal{P}_n$  de polynômes de degré  $\leq n$ .

**Correction 6** C'est une base pour  $t \neq \pm 1$ .

**Correction 7** 1. C'est bien une base.

2. On cherche  $a, b, c \in \mathbb{C}$  tels que  $aw_1 + bw_2 + cw_3 = w$ . Il s'agit donc de résoudre le système :

$$\begin{cases} a - b + ic & = 1 + i \\ -a + ib + c & = 1 - i \\ ia + b - c & = i \end{cases}$$

On trouve  $a = 0$ ,  $b = \frac{1}{2}(1 - i)$ ,  $c = \frac{1}{2}(1 - 3i)$ . Donc les coordonnées de  $w$  dans la base  $(w_1, w_2, w_3)$  sont  $(0, \frac{1}{2}(1 - i), \frac{1}{2}(1 - 3i))$ .

**Correction 8** 1.  $F \cap G$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  donc est de dimension finie. Soit  $(e_1, \dots, e_k)$  une base de  $F \cap G$  avec  $k = \dim F \cap G$ .

$(e_1, \dots, e_k)$  est une famille libre dans  $F$  donc on peut la compléter en une base de  $F$  par le théorème de la base incomplète. Soit donc  $(f_1, \dots, f_\ell)$  des vecteurs de  $F$  tels que  $(e_1, \dots, e_k, f_1, \dots, f_\ell)$  soit une base de  $F$ . Nous savons que  $k + \ell = \dim F$ . Remarquons que les vecteurs  $f_i$  sont dans  $F \setminus G$ .

Nous repartons de la famille  $(e_1, \dots, e_k)$  mais cette fois nous la complétons en une base de  $G$  : soit donc  $(g_1, \dots, g_m)$  des vecteurs de  $G$  tels que  $(e_1, \dots, e_k, g_1, \dots, g_m)$  soit une base de  $G$ . Nous savons que  $k + m = \dim G$ . Remarquons que les vecteurs  $g_i$  sont dans  $G \setminus F$ .

2. Montrons que  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_k, f_1, \dots, f_\ell, g_1, \dots, g_m)$  est une base de  $F + G$ .

C'est une famille génératrice car  $F = \text{Vect}(e_1, \dots, e_k, f_1, \dots, f_\ell) \subset \text{Vect}(\mathcal{B})$  et  $G = \text{Vect}(e_1, \dots, e_k, g_1, \dots, g_m) \subset \text{Vect}(\mathcal{B})$ . Donc  $F + G \subset \text{Vect}(\mathcal{B})$ .

C'est une famille libre : soit une combinaison linéaire nulle :

$$a_1e_1 + \dots + a_ke_k + b_1f_1 + \dots + b_\ell f_\ell + c_1g_1 + \dots + c_mg_m = 0.$$

Notons  $e = a_1e_1 + \dots + a_ke_k$ ,  $f = b_1f_1 + \dots + b_\ell f_\ell$ ,  $g = c_1g_1 + \dots + c_mg_m$ . Donc la combinaison linéaire devient :

$$e + f + g = 0.$$

Donc  $g = -e - f$ , or  $e$  et  $f$  sont dans  $F$  donc  $g$  appartient à  $F$ . Or les vecteurs  $g_i$  ne sont pas dans  $F$ . Donc  $g = c_1g_1 + \dots + c_mg_m$  est nécessairement le vecteur nul. Nous obtenons  $c_1g_1 + \dots + c_mg_m = 0$  c'est donc une combinaison linéaire nulle pour la famille libre  $(g_1, \dots, g_m)$ . Donc tous les coefficients  $c_1, \dots, c_m$  sont nuls.

Le reste de l'équation devient  $a_1e_1 + \dots + a_ke_k + b_1f_1 + \dots + b_\ell f_\ell = 0$ , or  $(e_1, \dots, e_k, f_1, \dots, f_\ell)$  est une base de  $F$  donc tous les coefficients  $a_1, \dots, a_k, b_1, \dots, b_\ell$  sont nuls.

Bilan : tous les coefficients sont nuls donc la famille est libre. Comme elle était génératrice, c'est une base.

3. Puisque  $\mathcal{B}$  est une base de  $F + G$  alors la dimension de  $F + G$  est le nombre de vecteurs de la base  $\mathcal{B}$  :

$$\dim(F + G) = k + \ell + m.$$

Or  $k = \dim F \cap G$ ,  $\ell = \dim F - k$ ,  $m = \dim G - k$ , donc

$$\dim(F + G) = \dim F + \dim G - \dim(F \cap G).$$

**Correction 9** Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension  $n$  et  $F$  un sous-espace vectoriel. Supposons que  $F$  ne soit pas de dimension finie, alors il existe  $v_1, \dots, v_{n+1}$ ,  $n + 1$  vecteurs de  $F$  linéairement indépendants dans  $F$ . Mais ils sont aussi linéairement indépendants dans  $E$ . Donc la dimension de  $E$  est au moins  $n + 1$ . Contradiction.

Deux remarques :

- En fait on a même montrer que la dimension de  $F$  est plus petite que la dimension de  $E$ .
- On a utiliser le résultat suivant : si  $E$  admet une famille libre à  $k$  éléments alors la dimension de  $E$  est plus grande que  $k$  (ou est infini). Ce résultat est une conséquence immédiate du théorème de la base incomplète.

**Correction 10**  $E$  est engendré par trois vecteurs et  $F$  est engendré par deux vecteurs. Donc  $\dim(E) \leq 3$  et  $\dim(F) \leq 2$ . Clairement  $e_4$  et  $e_5$  ne sont pas liés donc  $\dim(F) \geq 2$  c'est à dire  $\dim(F) = 2$ . Enfin,  $\det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} = -1 \neq 0$ . La famille  $\{e_1, e_2, e_3\}$  est donc libre, soit

$\dim(E) \geq 3$  i.e.  $\dim(E) = 3$ .

$E \cap F \subset F$  donc  $\dim(E \cap F) \leq 2$ . De plus :  $\dim(E + F) = \dim(E) + \dim(F) - \dim(E \cap F)$ . Comme  $E + F \subset \mathbb{R}^4$ , on a  $\dim(E + F) \leq 4$  d'où on tire l'inégalité  $1 \geq \dim(E \cap F)$ . Donc soit  $\dim(E \cap F) = 1$  soit  $\dim(E \cap F) = 2$ .

Supposons que  $\dim(E \cap F)$  soit égale à 2. Comme  $E \cap F \subset F$  on aurait dans ce cas  $E \cap F = F$ . En particulier il existerait  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$  tels que  $e_4 = \alpha e_1 + \beta e_2 + \gamma e_3$ . On vérifie aisément que ce n'est pas le cas, donc que  $\dim(E \cap F)$  n'est pas égale à 2.

On peut donc conclure :  $\dim(E \cap F) = 1$  puis  $\dim(E + F) = 4$ .

**Correction 11** 1. Par la formule  $\dim(F + G) = \dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G)$ , on sait que  $\dim(F + G) \leq \dim(F) + \dim(G)$ . Pour  $F = \text{Im } u$  et  $G = \text{Im } v$  on obtient :  $\dim(\text{Im } u + \text{Im } v) \leq \dim \text{Im } u + \dim \text{Im } v$ . Or  $\text{Im } u + \text{Im } v = \text{Im}(u + v)$ . Donc  $\text{rg}(u + v) \leq \text{rg}(u) + \text{rg}(v)$ .

2. On applique la formule précédente à  $u + v$  et  $-v$  :  $\text{rg}((u + v) + (-v)) \leq \text{rg}(u + v) + \text{rg}(-v)$ , or  $\text{rg}(-v) = \text{rg}(v)$  donc  $\text{rg}(u) \leq \text{rg}(u + v) + \text{rg}(v)$ . Soit  $\text{rg}(u) - \text{rg}(v) \leq \text{rg}(u + v)$ . On recommence en échangeant  $u$  et  $v$  pour obtenir :  $|\text{rg}(u) - \text{rg}(v)| \leq \text{rg}(u + v)$ .