

Exercice 1 (cf TD): $y' + y = \max(t, 0) \quad (E_1)$

C'est une équation différentielle linéaire avec second membre.

- On commence donc par résoudre l'équation homogène associée (E_H) : $y' + y = 0$: les solutions sont les $t \mapsto \lambda e^{-t}$ ($\lambda \in \mathbb{R}$).
- Cherchons une solution particulière sur $]0; +\infty[$: sur cet intervalle, $(E_1) \Leftrightarrow y' + y = t$ et on remarque que $t \mapsto t - 1$ est une solution évidente. Donc les solutions sont les $t \mapsto \lambda e^{-t} + t - 1$ ($\lambda \in \mathbb{R}$).
- Sur $]-\infty; 0[$, $(E_1) \Leftrightarrow y' + y = 0$ qui est homogène, donc les solutions sont les $t \mapsto \lambda e^{-t}$ ($\lambda \in \mathbb{R}$).
- Pour résoudre (E_1) sur \mathbb{R} , il reste à voir si les solutions obtenues sur $]-\infty, 0[$ et $]0, +\infty[$ peuvent se recoller en 0. Si φ est solution de (E_1) sur \mathbb{R} , elle est en particulier solution sur $]-\infty; 0[$ et sur $]0; +\infty[$ donc $\exists \lambda^+, \lambda^- \in \mathbb{R}$ /

$$\varphi(t) = \begin{cases} \lambda^+ e^{-t} + t - 1 & \text{si } t > 0 \\ \lambda^- e^{-t} & \text{si } t < 0 \end{cases}$$

et φ se prolonge par continuité en 0 $\Leftrightarrow \lambda^+ - 1 = \lambda^-$.

autrement dit $\varphi(t) = \begin{cases} \lambda e^{-t} + t - 1 & \text{si } t \geq 0 \\ (\lambda - 1) e^{-t} & \text{si } t < 0 \end{cases}$ en notant $\lambda := \lambda^+$

Or $\varphi'(t) = \begin{cases} -\lambda e^{-t} + 1 & \text{si } t > 0 \text{ donc } \varphi'(t) \xrightarrow[t \rightarrow 0^+] -\lambda + 1 \\ (\lambda - 1) e^{-t} & \text{si } t < 0 \text{ donc } \varphi'(t) \xrightarrow[t \rightarrow 0^-] -(\lambda - 1) = -\lambda + 1 \end{cases}$

donc φ est bien de classe C^1 sur \mathbb{R} , pour toute valeur de $\lambda \in \mathbb{R}$.

Enfin $\varphi'(0) + \varphi(0) = -\lambda + 1 + \lambda - 1 = 0 = \max(0, 0)$ d'où (E_1) est vérifié en 0.

[les solutions de (E_1) sur \mathbb{R} sont les $t \mapsto \begin{cases} \lambda e^{-t} + t - 1 & \text{si } t \geq 0 \\ (\lambda - 1) e^{-t} & \text{si } t < 0 \end{cases}$ ($\lambda \in \mathbb{R}$)].

Exercice 2 : $y'' + a(t)y' + b(t)y = 0 \quad (E_2)$

1. Existence et unicité de φ et ψ

On peut réécrire (E) sous la forme suivante :

$$(E) \Leftrightarrow \begin{cases} y' = y \\ y'' = -a(t)y' - b(t)y \end{cases} \Leftrightarrow Y' = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -b(t) & -a(t) \end{pmatrix}}_{A(t)} Y \quad \text{ où } Y = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$$

qui est une équation différentielle linéaire d'ordre 1 à coefficient $t \mapsto A(t)$ défini et continu sur \mathbb{R} .

D'après le théorème de Cauchy-Lipschitz linéaire : pour tout $Y_0 = \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$, il existe une unique solution maximale vérifiant $Y(0) = Y_0$. La première composante de Y est une solution de (E) , la seconde est sa dérivée autrement dit $Y = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$ et $y(0) = c$, $y'(0) = d$.

De plus le théorème de Cauchy-Lipschitz linéaire assure que les solutions sont globales.

Ainsi, φ et ψ sont bien définies et sont solutions sur \mathbb{R} .

2. Montrons que (φ, ψ) est un système fondamental de solutions de (E) .

Comme (E) est une équation différentielle linéaire d'ordre 2, on sait que l'ensemble des solutions est un espace vectoriel de dimension 2. Pour montrer que la famille de solutions à 2 éléments (φ, ψ) est un système fondamental de solutions, il reste donc à montrer que φ et ψ sont linéairement indépendantes sur \mathbb{R} .

Or si $\forall t \in \mathbb{R}$, $\lambda \varphi(t) + \mu \psi(t) = 0$:

$$\text{alors } \begin{cases} \lambda \varphi(0) + \mu \psi(0) = 0 \text{ ie } \lambda = 0 \\ \text{en dérivant: } \forall t \in \mathbb{R}, \lambda \varphi'(t) + \mu \psi'(t) = 0 \text{ donc } \lambda \varphi'(0) + \mu \psi'(0) = 0 \end{cases}$$

$$\text{ie } \mu = 0$$

ainsi φ et ψ sont bien linéairement indépendantes, et

(φ, ψ) est un système fondamental de solutions de (E) .

Soit f la solution voulue : on sait que f est combinaison linéaire de φ et ψ , donc $\exists (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2 \mid f = \lambda \varphi + \mu \psi$. D'où

$$\begin{cases} c = f(0) = \lambda \varphi(0) + \mu \psi(0) = \lambda \\ d = f'(0) = \lambda \varphi'(0) + \mu \psi'(0) = \mu \end{cases}$$

et donc la solution de (E_2) vérifiant $\begin{cases} \varphi(0)=c \\ \varphi'(0)=d \end{cases}$ est exactement $c \varphi + d \psi$.

3. Montrons que M est inversible

Puisque (φ, ψ) est un système fondamental de solutions de (E) :

$$\det M = \begin{vmatrix} \varphi(\tau) & \psi(\tau) \\ \varphi'(\tau) & \psi'(\tau) \end{vmatrix} = W(\tau) \text{ où } W \text{ est le Wronskien associé au système fondamental de solutions } (\varphi, \psi).$$

Puisque W ne s'annule pas, on a en particulier $\det M \neq 0$ et donc

M est inversible.

4. Etude de $t \mapsto h(t+\tau)$

- Si h est solution de (E) et $g(t) = h(t+\tau)$: alors g est deux fois dérivable puisque h l'est, et pour tout $t \in \mathbb{R}$:

$$\begin{aligned} g''(t) + a(t) g'(t) + b(t) g(t) &= h''(t+\tau) + a(t) h'(t+\tau) + b(t) h(t+\tau) \\ &= h''(t+\tau) + a(t+\tau) h'(t+\tau) + b(t+\tau) h(t+\tau) \\ &\quad \text{car } a \text{ et } b \text{ sont } \tau\text{-périodiques} \\ &= 0 \quad \text{car } h \text{ est solution de } (E) \end{aligned}$$

donc g est aussi solution de (E) .

- Si $h = c\varphi + d\psi$:

alors $g(t) = h(t+T) = c\varphi(t+T) + d\psi(t+T)$ et donc $\begin{cases} g(0) = c\varphi(T) + d\psi(T) \\ g'(0) = c\varphi'(T) + d\psi'(T) \end{cases}$

De plus, comme g est solution de (E), on sait d'après 2) que

$$g = C\varphi + D\psi \text{ où } C = g(0) \text{ et } D = g'(0).$$

En particulier $\begin{cases} C = \varphi(T) \times c + \psi(T) \times d \\ D = \varphi'(T) \times c + \psi'(T) \times d \end{cases}$ ie $\begin{pmatrix} C \\ D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \varphi(T) & \psi(T) \\ \varphi'(T) & \psi'(T) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$

Ainsi $g = C\varphi + D\psi$, où $\begin{pmatrix} C \\ D \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$.

5. Condition sur M pour que (E) admette une solution T -périodique non-triviale

- Supposons que $(c, d) \neq (0, 0)$ et que $h = c\varphi + d\psi$ est T -périodique :

alors $h = g$ et par unicité de l'écriture dans la base (φ, ψ) ,

cela implique que $c = C$ et $d = D$, autrement dit $\begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$.

comme $\begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, c'est donc un vecteur propre de M associé à la valeur propre 1.

- Réciproquement, si M admet 1 comme valeur propre :

$$\exists \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} / M \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$$
 et ainsi 4) donne que, pour $h = c\varphi + d\psi$,

on a $\forall t \in \mathbb{R} \quad g(t) = h(t)$ ie $h(t+T) = h(t)$, autrement dit h est T -périodique.

D'où

(E) admet une solution T -périodique non-triviale si et seulement si la matrice M admet 1 comme valeur propre.

Exercice 3 :

$$y' = \sin\left(\frac{1}{y}\right) \quad (E_3)$$

1. Existence et unicité des solutions mesurables

- (E_3) est une équation différentielle d'ordre 1, et la fonction $F: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R}$
 $(t, x) \mapsto \sin\left(\frac{1}{x}\right)$

est de classe C^1 donc continue et localement lipschitzienne sur $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$.

D'après le théorème de Cauchy-Lipschitz, l'équation $y' = f(t, y) = \sin\left(\frac{1}{y}\right)$ admet pour toute condition initiale $y(0) = y_0 \in \mathbb{R}^*$ une unique solution mesurable (φ, J) . (J intervalle de \mathbb{R} contenant 0).

- Montrons que $(-\varphi, J)$ est also solution :

Posons $\psi(t) = -\varphi(t)$ pour $t \in J$: ψ est aussi dérivable que φ , et

$$\forall t \in J, \quad \psi'(t) = -\varphi'(t) = -\sin\left(\frac{1}{\varphi(t)}\right) = -\sin\left(-\frac{1}{\varphi(t)}\right) = \sin\left(\frac{1}{\varphi(t)}\right)$$

ainsi

$(-\varphi, J)$ est aussi solution de (E_3) .

2. Solutions stationnaires

La fonction constante égale à c est solution $\Leftrightarrow 0 = \sin\left(\frac{1}{c}\right)$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{c} \in \pi\mathbb{Z} \text{ (et même } \pi\mathbb{Z}^*)$$

$$\Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{Z}^* / c = \frac{1}{k\pi}$$

dans

les solutions stationnaires de (E_3) sont les $t \mapsto \frac{1}{k\pi}$ sur \mathbb{R} ($k \in \mathbb{Z}^*$).

3. Cas où $y_0 > \frac{1}{\pi}$

- Montrons que la solution est globale :

$$\forall t \in J, \quad |\varphi'(t)| = \left|\sin\left(\frac{1}{\varphi(t)}\right)\right| \leq 1 \text{ donc d'après l'inégalité des accroissements}$$

finis on a : $\forall t, t' \in J, |\varphi(t) - \varphi(t')| \leq |t - t'|$

Par l'absurde, si $b := \sup J < +\infty$:

$$\text{alors } |\varphi(t) - \varphi(t')| \leq |t - t'| \xrightarrow[t, t' \rightarrow b^-]{} 0$$

donc d'après le critère de Cauchy, $\varphi(t)$ a une limite finie quand $t \rightarrow b^-$. Le lemme de prolongement avec bornes implique alors que φ se prolonge sur un intervalle $[b-\varepsilon, b+\varepsilon]$ en une solution de (E_3) , ce qui contredit la maximalité de (φ, J) .

donc $b = +\infty$. De même, si $a := \inf J > -\infty$, on obtient un prolongement de φ sur $[a-\varepsilon, a+\varepsilon]$, ce qui est absurde. Donc $J = \mathbb{R}$ c'est-à-dire que φ est une solution globale.

• Tableau de variations de φ :

Par hypothèse, $\varphi(0) = y_0 > \frac{1}{\pi}$. Or la fonction constante égale à $\frac{1}{\pi}$ est aussi solution de (E_3) .

L'unicité dans le théorème de Cauchy-Lipschitz (cf 1) implique donc que $\forall t \in \mathbb{R}, \varphi(t) \neq \frac{1}{\pi}$ (sinon, si $\exists t_0 \mid \varphi(t_0) = \frac{1}{\pi}$, alors φ et $t \mapsto \frac{1}{\pi}$ seraient deux solutions distinctes du même problème de Cauchy avec condition initiale $\varphi(t_0) = \frac{1}{\pi}$). Puisque φ est continue sur \mathbb{R} , d'après le théorème des valeurs intermédiaires, on en déduit que $\forall t, \varphi(t) > \frac{1}{\pi}$ (car $\varphi(0) > \frac{1}{\pi}$).

Ainsi, $\forall t \in \mathbb{R}, \varphi'(t) = \sin\left(\frac{1}{\varphi(t)}\right) \geq \frac{1}{\varphi(t)} \in [0, \pi[$: d'où $\varphi'(t) > 0$

et donc $\boxed{\varphi \text{ est strictement croissante sur } \mathbb{R}}.$

Puisque φ est strictement croissante sur \mathbb{R} et minorée par $\frac{1}{\pi}$:

$$\exists l \in \mathbb{R}, l \geq \frac{1}{\pi} \mid \varphi(t) \xrightarrow[t \rightarrow -\infty]{} l$$

Montrons que $l = \frac{1}{\pi}$: en effet, puisque $\varphi(t) \xrightarrow[-\infty]{} l \neq 0$, on a $\varphi'(t) = \sin\left(\frac{1}{\varphi(t)}\right) \xrightarrow[-\infty]{} \sin\left(\frac{1}{l}\right)$

Par l'absurde, si $\sin\left(\frac{1}{l}\right) =: \lambda \neq 0$: puisque $\frac{1}{l} > \frac{1}{\pi}$ dans ce cas, on a donc

$\lambda > 0$ ce qui donne

$$\exists t_0 \mid \forall t \leq t_0, \varphi'(t) \geq \frac{\lambda}{2}$$

et donc en intégrant: $\forall t \leq t_0, \int_t^{t_0} \varphi'(s) ds \geq \int_t^{t_0} \frac{\lambda}{2} ds$

$$\text{i.e. } \varphi(t_0) - \varphi(t) \geq \frac{\lambda}{2}(t_0 - t) \xrightarrow[t \rightarrow -\infty]{} +\infty \text{ car } \frac{\lambda}{2} > 0$$

donc $-\varphi(t) \xrightarrow[-\infty]{} +\infty$ si $\varphi(t) \xrightarrow[-\infty]{} -\infty$, absurde.

Ainsi $\sin\left(\frac{1}{l}\right) = \lambda = 0$ et comme $l \geq \frac{1}{\pi}$, cela implique $l = \frac{1}{\pi}$.

$$\boxed{\varphi(t) \xrightarrow[t \rightarrow -\infty]{} \frac{1}{\pi} \text{ si } y_0 > \frac{1}{\pi}}$$

En $+\infty$: φ est strictement croissante sur \mathbb{R} , donc on bien $\varphi(t) \xrightarrow[+\infty]{} +\infty$, ou bien

$\exists l' \in \mathbb{R}, l' > y_0 \mid \varphi(t) \xrightarrow[+\infty]{} l'$. Montrons par l'absurde que le second cas

est impossible: en effet, sinon, on a

$$\varphi'(t) \xrightarrow[+\infty]{} \sin\left(\frac{1}{l'}\right) =: \mu \quad \text{et } l' \geq y_0 > \frac{1}{\pi} \Rightarrow \mu > 0$$

donc $\exists t'_0 \mid \forall t \geq t'_0, \varphi'(t) \geq \frac{\mu}{2}$ et en intégrant:

$$\forall t \geq t'_0, \int_{t'_0}^t \varphi'(s) ds \geq \int_{t'_0}^t \frac{\mu}{2} ds$$

$$\text{i.e. } \varphi(t) - \varphi(t'_0) \geq \frac{\mu}{2}(t - t'_0) \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} +\infty \text{ car } \frac{\mu}{2} > 0$$

$$\boxed{\text{donc } \varphi(t) \xrightarrow[+\infty]{} +\infty \text{ si } y_0 > \frac{1}{\pi}.}$$

4. Cas où $y_0 \in]0, \frac{1}{\pi}[$

• Montrons que la solution est globale:

* 1^{er} cas: si $\exists k \in \mathbb{N}^* / y_0 = \frac{1}{k\pi}$, alors φ est stationnaire en particulier globale.

$$\star \text{ 2ème cas : } \sinon, \exists ! k \in \mathbb{N}^* \mid \frac{1}{(k+1)\pi} < y_0 < \frac{1}{k\pi}$$

Or les fractions constantes égales à $\frac{1}{(k+1)\pi}$ et $\frac{1}{k\pi}$ sont solutions de (E_3) :

d'après l'unicité donnée par le théorème de Cauchy-Lipschitz, le graphe de φ ne peut pas couper les graphes de ces solutions - D'après le théorème des valeurs intermédiaires, on a donc $\forall t \in J, \varphi(t) \in \left[\frac{1}{(k+1)\pi}, \frac{1}{k\pi} \right]$.

En particulier, $|\varphi|$ est bornée sur J .

D'après le théorème d'explosion en temps fini (qui s'applique dans le même cadre que le théorème de Cauchy-Lipschitz), nécessairement $J = \mathbb{R}$

Dans tous les cas, la solution maximale est globale.

Montrons que φ est monotone:

D'après ce qu'on vient de faire, ou bien φ est constante, ou bien elle prend ses valeurs dans un intervalle de la forme $\left[\frac{1}{(k+1)\pi}, \frac{1}{k\pi} \right]$ ($k \in \mathbb{N}^*$).

Dans le second cas, $\varphi'(t) = \sin\left(\frac{1}{\varphi(t)}\right)$ reste donc de signe constant égal à $(-1)^k$, donc

φ est monotone, plus précisément :

* constante si $y_0 = \frac{1}{k\pi}$ ($k \in \mathbb{N}^*$)

* strictement croissante si $y_0 \in \left[\frac{1}{(k+1)\pi}, \frac{1}{k\pi} \right]$ avec $k \in \mathbb{N}^*$ pair

* strictement décroissante si $y_0 \in \left[\frac{1}{(k+1)\pi}, \frac{1}{k\pi} \right]$ avec $k \in \mathbb{N}^*$ impair

Limites en $-\infty$ et $+\infty$

Si $y_0 = \frac{1}{k\pi}$, φ est constante et donc $\lim_{-\infty} \varphi(t) = \lim_{+\infty} \varphi(t) = y_0$.

Sinon, si $y_0 \in \left[\frac{1}{(k+1)\pi}, \frac{1}{k\pi} \right]$: φ est strictement monotone sur \mathbb{R} , et

reste bornée entre $\frac{1}{(k+1)\pi}$ et $\frac{1}{k\pi}$. Par conséquent elle admet des limites

finies en $-\infty$ et $+\infty$: $l^- := \lim_{-\infty} \varphi(t)$ et $l^+ := \lim_{+\infty} \varphi(t)$.

Il reste à calculer l^- et l^+ :

- $\varphi(t) \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} l^+ \neq 0$, donc $\varphi'(t) = \sin\left(\frac{1}{\varphi(t)}\right) \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} \sin\left(\frac{1}{l^+}\right) =: \lambda$

Comme dans la question 3), on a alors que

* si $\lambda > 0$, $\varphi(t) \xrightarrow[+\infty]{} +\infty$ absurde

* si $\lambda < 0$, $\varphi(t) \xrightarrow[+\infty]{} -\infty$ absurde

et donc nécessairement $\lambda = 0$ i.e. $\frac{1}{l^+} \in \pi\mathbb{Z}$.

- de même en $-\infty$: $\varphi'(t) \xrightarrow[t \rightarrow -\infty]{} \sin\left(\frac{1}{l^-}\right)$ et on en déduit que

φ est non bornée si $\sin\left(\frac{1}{l^-}\right) \neq 0$, ce qui est absurde; d'où

$$\sin\left(\frac{1}{l^-}\right) = 0 \text{ i.e. } \frac{1}{l^-} \in \pi\mathbb{Z}.$$

Comme on sait que $\forall t \in \mathbb{R}$, $\varphi(t) \in \left[\frac{1}{(k+1)\pi}; \frac{1}{k\pi}\right]$, il y a deux cas de figure:

* si k est pair: φ est strictement croissante, donc $\frac{1}{(k+1)\pi} \leq l^- < l^+ \leq \frac{1}{k\pi}$

d'où $l^- = \frac{1}{(k+1)\pi}$ et $l^+ = \frac{1}{k\pi}$.

* si k est impair: φ est strictement décroissante, donc $\frac{1}{(k+1)\pi} \leq l^+ < l^- \leq \frac{1}{k\pi}$

et $l^- = \frac{1}{k\pi}$, $l^+ = \frac{1}{(k+1)\pi}$.

Ainsi :

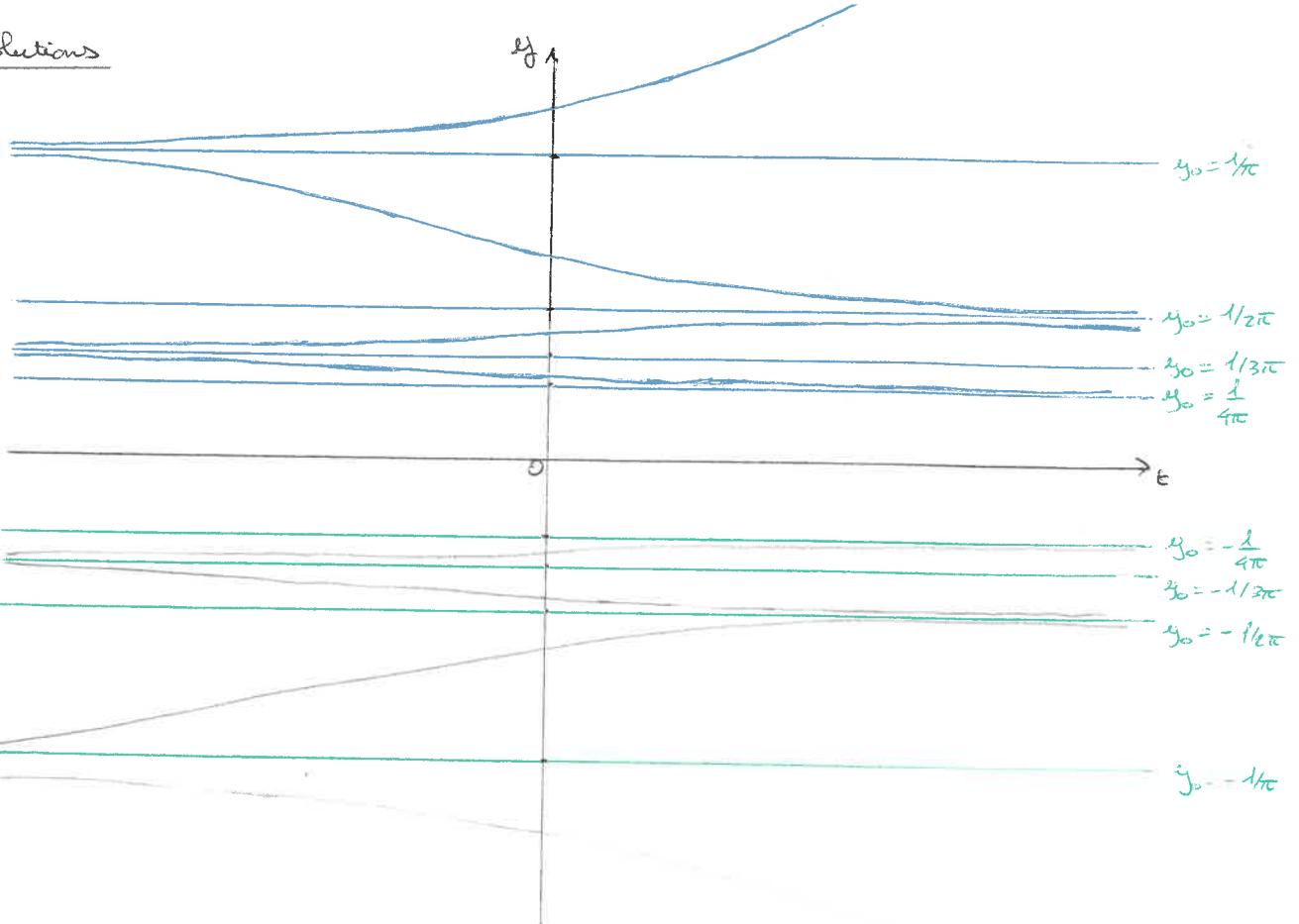
- si $\exists k \in \mathbb{N}^* \mid y_0 = \frac{1}{k\pi}$, $\lim_{-\infty} \varphi(t) = \lim_{+\infty} \varphi(t) = \frac{1}{k\pi}$

- sinon, $\exists \mid k \in \mathbb{N}^* \mid y_0 \in \left[\frac{1}{(k+1)\pi}; \frac{1}{k\pi}\right]$ = abus

* si k est pair, $\varphi(t) \xrightarrow{-\infty} \frac{1}{(k+1)\pi}$ et $\varphi(t) \xrightarrow{+\infty} \frac{1}{k\pi}$

* si k est impair, $\varphi(t) \xrightarrow{-\infty} \frac{1}{k\pi}$ et $\varphi(t) \xrightarrow{+\infty} \frac{1}{(k+1)\pi}$

5. Allure des solutions



Exercice 4 : (S) $\begin{cases} x' = x + \sin(3x - y) \\ y' = e^x - 1 \end{cases}$

1. Existence et unicité de la solution

$$(E_4) \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}' = F\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \text{où} \quad F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x + \sin(3x - y) \\ e^x - 1 \end{pmatrix}$$

Il s'agit d'une équation différentielle autonome d'ordre 1. Comme la fonction F est de classe C^1 , a fortiori continue et localement lipschitzienne, le théorème de Cauchy-Lipschitz s'applique et montre que pour tout $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$, il existe une unique solution maximale vérifiant la condition initiale $\begin{pmatrix} x(0) \\ y(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix}$.

2.a) Majoration de $|\varphi_1(t) - \varphi_1(0)|$

Pour tout $t \in]T_+, T^*[$, on a $|\varphi_1(t) - \varphi_1(0)| = \int_0^t |\varphi_1'(s)| ds$

et si de plus $t \geq 0$: $|\varphi_1(t) - \varphi_1(0)| = \left| \int_0^t \varphi_1'(s) ds \right| \leq \left| \int_0^t |\varphi_1'(s)| ds \right| = \int_0^t |\varphi_1'(s)| ds$

or puisque $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2)$ est solution de (E_4) , $\varphi_1' = \varphi_1 + \sin(3\varphi_1 - \varphi_2)$

et donc $|\varphi_1'| \leq |\varphi_1| + |\sin(3\varphi_1 - \varphi_2)| \leq |\varphi_1| + 1$.

Ainsi $\forall t \in [0; T^*[, |\varphi_1(t) - \varphi_1(0)| \leq \int_0^t (|\varphi_1(s)| + 1) ds$

On en déduit que $|\varphi_1(t)| \leq |\varphi_1(t) - \varphi_1(0)| + |\varphi_1(0)|$

$$\leq \int_0^t (|\varphi_1(s)| + 1) ds + |x_0|$$

et donc $\forall t \in [0; T^*[, |\varphi_1(t)| + 1 \leq |x_0| + 1 + \int_0^t (|\varphi_1(s)| + 1) ds$

2.b) Majoration de $|\varphi_1(t)|$

On cherche à appliquer le lemme de Gronwall:

par cela on pose

$$\begin{cases} f(t) = |\varphi_1(t)| + 1 \\ k(t) = 1 \\ M = |x_0| + 1 \text{ constante} \end{cases}$$

où f et k sont des fonctions continues sur $[0; T^*]$, avec k à valeurs positives.

Alors le lemme de Gronwall s'applique et donne :

$$\forall t \in [0; T^*], \quad f(t) \leq M e^{\int_0^t k(s) ds}$$

$$\text{c'est à-dire } |\varphi_1(t)| + 1 \leq (|x_0| + 1) e^t$$

$$\text{et donc en particulier } \forall t \in [0; T^*], \quad |\varphi_1(t)| \leq (|x_0| + 1) e^t.$$

2.c) Montrons que $T^* = +\infty$

• Supposons que $T^* < +\infty$:

$$\text{alors d'après 2.b), } \forall t \in [0; T^*], \quad |\varphi_1(t)| \leq (|x_0| + 1) e^t \leq (|x_0| + 1) e^{T^*}$$

donc φ_1 est bornée sur $[0; T^*]$.

De plus $\varphi_2'(t) = e^{\varphi_1(t)} - 1$, donc pour $t \in [0; T^*]$, comme l'exponentielle est 1:

$$|\varphi_2'(t)| \leq e^{\varphi_1(t)} + 1 \leq e^{|\varphi_1(t)|} + 1 \leq e^{(|x_0| + 1) e^{T^*}} + 1 =: M$$

$$\text{d'où } |\varphi_2(t)| = \left| \varphi_2(0) + \int_0^t \varphi_2'(s) ds \right| \leq |y_0| + \int_0^t |\varphi_2'(s)| ds \leq |y_0| + M t \leq |y_0| + M \cdot T^*$$

et donc φ_2 est aussi bornée sur $[0; T^*]$.

• On en déduit une contradiction.

En effet, le théorème d'explosion en temps fini s'applique (puisque on est dans

le cadre du théorème de Cauchy-Lipschitz) et montre que, si $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2)$ est

bornée sur $[0; T^*]$, nécessairement $T^* = +\infty$ d'où la contradiction.

Finalement on a donc

$$T^* = +\infty.$$

3. Points d'équilibre

$$\text{Il s'agit de résoudre} \begin{cases} 0 = x + \sin(3x-y) \\ 0 = e^x - 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \sin(-y) = 0 \\ x = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y \in \pi\mathbb{Z} \end{cases}$$

donc les points critiques sont les $(0, \underbrace{k\pi}_{a_k})$ ($k \in \mathbb{Z}$).

4.a) Matrice jacobienne

En posant $F \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + \sin(3x-y) \\ e^x - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} F_1(x,y) \\ F_2(x,y) \end{pmatrix}$, on a :

$$J(x,y) := \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x}(x,y) & \frac{\partial F_1}{\partial y}(x,y) \\ \frac{\partial F_2}{\partial x}(x,y) & \frac{\partial F_2}{\partial y}(x,y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + 3\cos(3x-y) & -\cos(3x-y) \\ e^x & 0 \end{pmatrix}$$

et $A_k = J(a_k, b_k) = J(0, k\pi)$ d'après 3.

$$= \begin{pmatrix} 1 + 3\cos(-k\pi) & -\cos(-k\pi) \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 + 3\cos(k\pi) & -\cos(k\pi) \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

et donc $A_k = \begin{pmatrix} 1 + 3(-1)^k & -(-1)^k \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

4.b) Si k est pair

Pour obtenir le fait que les valeurs propres sont réelles, et leur signe, on calcule le polynôme caractéristique de A_k :

$$\begin{aligned} \chi_{A_k}(\lambda) &= \lambda^2 - \text{Tr}(A_k)\lambda + \det(A_k) \\ &= \lambda^2 - (1 + 3(-1)^k)\lambda + (-1)^k \end{aligned}$$

- son discriminant vaut $(1 + 3(-1)^k))^2 - 4 \times (-1)^k = 10 + 2(-1)^k \geq 12 > 0$

donc χ_{A_k} possède deux racines réelles λ_1 et λ_2 , distinctes.

- d'après les relations coefficients - racines, on a alors

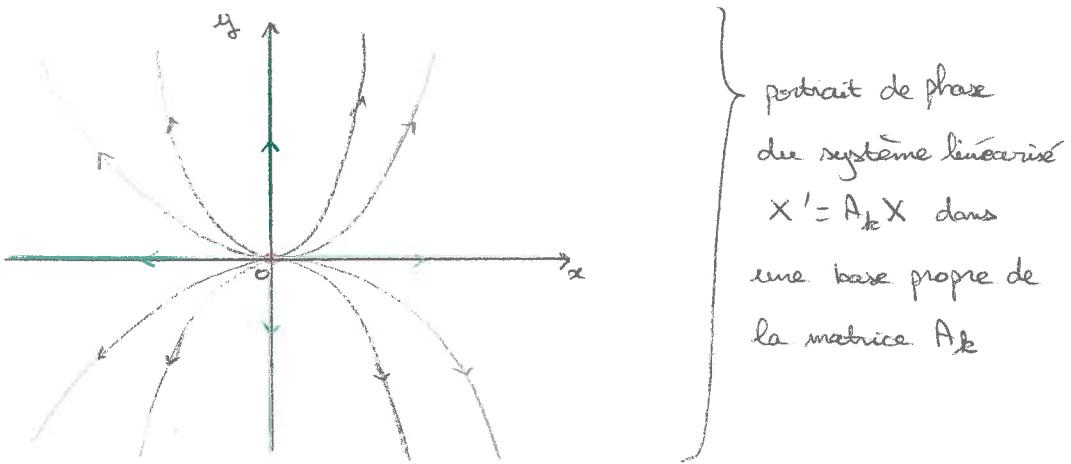
$$\lambda_1 + \lambda_2 = \text{Tr}(A_k) = 1 + 3(-1)^k = 4$$

$$\lambda_1 \lambda_2 = \det(A_k) = (-1)^k = 1 \quad \text{d'où } \lambda_1 \text{ et } \lambda_2 \text{ sont de même signe}$$

et comme $\lambda_1 + \lambda_2 > 0$, cela implique que λ_1 et λ_2 sont positives.

Si k est pair, A_k possède deux valeurs propres réelles distinctes de même signe (positif).

- on en déduit que dans ce cas, le point critique (a_k, b_k) est un nœud propre:



(l'axe $(0x)$ est la direction propre correspondant à la valeur propre de plus petit module, l'axe $(0y)$ est la direction propre correspondant à la valeur propre de plus grand module ; le sens des flèches vient du fait que λ_1 et $\lambda_2 > 0$).

4.c) Si k est impair

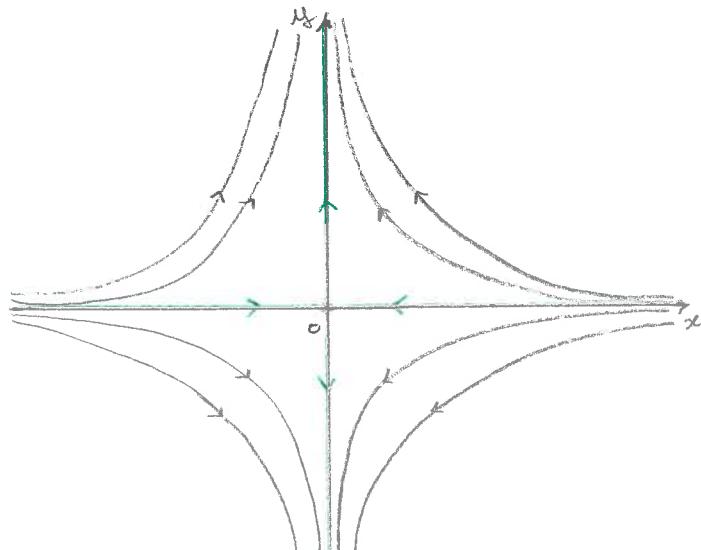
- De même qu'en 4.b), on obtient que le discriminant du polynôme caractéristique de A_k vaut $10 + 2(-1)^k = 8 > 0$, donc χ_{A_k} possède deux racines réelles distinctes λ_1 et λ_2 , et par ailleurs

$$\lambda_1 + \lambda_2 = 1 + 3(-1)^k = -2$$

$$\lambda_1 \lambda_2 = (-1)^k = -1 \quad \text{d'où } \lambda_1 \text{ et } \lambda_2 \text{ ont de signes opposés.}$$

Si k est impair, A_k possède deux valeurs propres réelles distinctes de signes opposés.

- on en déduit que dans ce cas, le point critique (a_k, b_k) est un point selle :



portrait de phase
du système linéaire
 $X' = A_k X$ dans une
base propre de la
matrice A_k

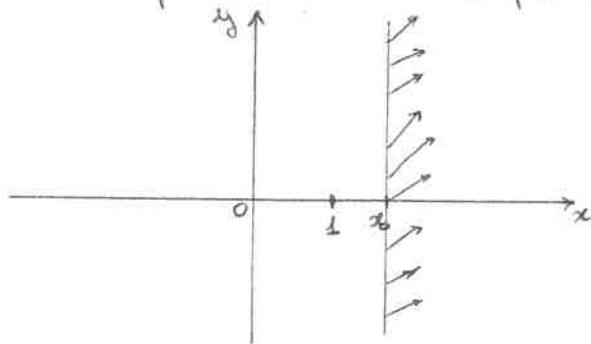
(ici l'axe $(0x)$ correspond à la direction propre pour la valeur propre négative et l'axe $(0y)$ à la direction propre pour la valeur propre positive, d'où le sens des flèches de parcours des trajectoires).

5.a) Champ de vecteurs sur $\{x=x_0\}$

Sur l'axe $x=x_0$, le champ de vecteurs est donné par $\begin{pmatrix} x_0 + \sin(3x_0 - y) \\ e^{x_0} - 1 \end{pmatrix}$

et comme $x_0 > 1$,

de composante horizontale vérifie $x_0 + \sin(3x_0 - y) \geq x_0 - 1 > 0$
 $\left\{ \begin{array}{l} \text{de composante verticale vérifie } e^{x_0} - 1 \geq e^{-1} > 0 \end{array} \right.$



5.b) La trajectoire entre dans la zone $\{x > x_0\}$

$$\text{On a } \begin{cases} \varphi_1(0) = x_0 > 1 \\ \varphi_2(0) = y_0 \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} \varphi_1'(0) = x_0 + \sin(3x_0 - y_0) \geq x_0 - 1 > 0 \\ \varphi_2'(0) = e^{x_0} - 1 \end{cases}$$

Par continuité de la fonction φ_1' , $\exists \varepsilon > 0 / \forall t \in [0; \varepsilon[, \varphi_1'(t) > 0$ et donc la fonction $t \mapsto \varphi_1(t)$ est strictement croissante sur $[0; \varepsilon[$. En particulier

$$\boxed{\forall t \in]0; \varepsilon[, \varphi_1(t) > \varphi_1(0) = x_0}$$

5.c) Minoration de φ_1'

D'après 5.b), pour $t \in [0; \varepsilon]$, on a $\varphi_1(t) > x_0$. Par l'absurde, supposons qu'il existe $t_1 \geq \varepsilon$ tel que $\varphi_1(t_1) < x_0$: d'après le théorème des valeurs intermédiaires, comme φ_1 est une fonction continue, il existe alors t'_1 tel que $\varphi_1(t'_1) = x_0$ (et nécessairement $t'_1 \geq \varepsilon$). Ainsi l'ensemble

$$\Delta := \{t \geq \varepsilon \mid \varphi_1(t) = x_0\}$$

est non vide, fermé car $\Delta = \varphi_1^{-1}(\{x_0\})$ est la préimage d'un fermé par une application continue, et minoré (par ε). Ainsi Δ admet un plus petit élément

$t_0 := \min \Delta$ qui est le premier instant ($\geq \varepsilon$) où la trajectoire touche l'axe $\{x = x_0\}$.

Le même raisonnement que celui fait en 5b) montre que $\exists \varepsilon_0 > 0 / \forall t \in]t_0; t_0 + \varepsilon_0[$, $\varphi_1(t) > x_0$: la trajectoire rentre dans la zone $\{x > x_0\}$. Cela montre que la trajectoire ne peut pas sortir de la zone $\{x \geq x_0\}$.

$$\boxed{\forall t \geq 0, \varphi_1(t) \geq x_0 \text{ et donc } \varphi_1'(t) = \varphi_1(t) + \sin(3\varphi_1(t)) - \varphi_2(t) \geq x_0 - 1 > 0}$$

5.d) Limites en $+\infty$

D'après 5c), $\forall t \geq 0, \varphi_1'(t) \geq x_0 - 1$ donc $\varphi_1(t) = \varphi_1(0) + \int_0^t \varphi_1'(s) ds \geq \underbrace{x_0 + (x_0 - 1)t}_{\xrightarrow[t \rightarrow \infty]{} +\infty}$ car $x_0 - 1 > 0$

et de plus $\varphi_2(t) = e^{\varphi_1(t)} - 1 \geq e^{x_0 + (x_0 - 1)t} - 1 \xrightarrow[t \rightarrow \infty]{} +\infty$.

D'où $\boxed{\varphi_1(t) \xrightarrow[t \rightarrow \infty]{} +\infty \text{ et } \varphi_2(t) \xrightarrow[t \rightarrow \infty]{} +\infty}$