

Algèbre linéaire M31

CORRECTION DU DEVOIR SURVEILLÉ N° 1

Exercice 1.

1. Comme $\dim \mathbb{R}^3 = 3$ et que e'_1, e'_2, e'_3 est une famille de 3 vecteurs, il suffit de montrer que c'est une famille libre. Soient $x, y, z \in \mathbb{R}$. Nous avons les implications suivantes :

$$\begin{aligned}
 xe'_1 + ye'_2 + ze'_3 = 0 &\Rightarrow \begin{cases} 2x + 3y + z = 0 \\ 3x + 4y + 2z = 0 \\ x + y + 2z = 0 \end{cases} \\
 &\Rightarrow \begin{cases} 2x + 3y + z = 0 & | L_1 \\ -x - 2y = 0 & | L_2 - 2L_1 \\ -3x - 5y = 0 & | L_3 - 2L_1 \end{cases} \\
 &\Rightarrow \begin{cases} 2x + 3y + z = 0 & | L_1 \\ -x - 2y = 0 & | L_2 \\ y = 0 & | L_3 - 3L_2 \end{cases} \\
 &\Rightarrow \begin{cases} z = 0 \\ x = 0 \\ y = 0 \end{cases}
 \end{aligned}$$

Par conséquent e'_1, e'_2, e'_3 est une famille libre de 3 vecteurs et donc une base de \mathbb{R}^3 .

2. Nous avons $P = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$. Calculons l'inverse de P :

$$\begin{aligned}
 P \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 3y + z = a \\ 3x + 4y + 2z = b \\ x + y + 2z = c \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 3y + z = a & | L_1 \\ -x - 2y = -2a + b & | L_2 - 2L_1 \\ -3x - 5y = -2a + c & | L_3 - 2L_1 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 3y + z = a & | L_1 \\ -x - 2y = -2a + b & | L_2 \\ y = 4a - 3b + c & | L_3 - 3L_2 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x = -2(4a - 3b + c) + 2a - b = -6a + 5b - 2c \\ y = 4a - 3b + c \\ z = a - 2(-6a + 5b - 2c) - 3(4a - 3b + c) = a - b + c \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 & 5 & -2 \\ 4 & -3 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Nous en déduisons que $P^{-1} = \begin{pmatrix} -6 & 5 & -2 \\ 4 & -3 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ (remarquons que ce seul calcul permettaient d'affirmer que e'_1, e'_2, e'_3 est une base de \mathbb{R}^3).

3. Soit A' la matrice f par rapport à la base e'_1, e'_2, e'_3 . Alors

$$\begin{aligned} A' &= P^{-1}AP \\ &= \begin{pmatrix} -6 & 5 & -2 \\ 4 & -3 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -6 & 5 & -2 \\ 4 & -3 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 5 \\ 2 & 4 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -4 & 6 & -42 \\ 3 & -3 & 27 \\ 1 & -1 & 8 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Exercice 2.

1. Nous avons :

$$\sigma = (13625)(47).$$

2. Nous avons :

$$\sigma = (13)(36)(62)(25)(47).$$

3. La signature de σ est $(-1)^5 = -1$

4. Puisque (13625) et (47) sont deux cycles à support disjoints ils commutent et donc

$$\sigma^{2017} = (13625)^{2017}(47)^{2017}.$$

Comme (13625) est un cycle de longueur 5, $(13625)^5 = Id$ donc

$$\begin{aligned} (13625)^{2017} &= (13625)^2 \\ &= (16532). \end{aligned}$$

Nous avons aussi $(47)^{2017} = (47)$ car une transposition est d'ordre 2. Ainsi

$$\sigma^{2017} = (16532)(47).$$

Exercice 3. Le déterminant d'une matrice triangulaire étant égale au produit des éléments sur la diagonale, nous avons

$$D_1 = -10.$$

Ensuite

$$\begin{aligned} D_2 &= \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} L_4 - L_1 \\ &= - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} \\ &= - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} L_3 - L_1 \\ &= - \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} \\ &= -1. \end{aligned}$$

Exercice 4.

1. Nous n'allons pas développer M directement car on obtiendrait un polynôme de degré 3 en α et nous ne pourrions pas savoir quelles sont ses racines. Nous allons d'abord travailler sur ses lignes et ses colonnes.

$$\begin{aligned} \det M &= \begin{vmatrix} 5 & \alpha & 0 \\ 0 & 5 & \alpha \\ \alpha & 0 & 5 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 5 + \alpha & 5 + \alpha & 5 + \alpha \\ 0 & 5 & \alpha \\ \alpha & 0 & 5 \end{vmatrix} L_1 + L_2 + L_3 \\ &= (5 + \alpha) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 5 & \alpha \\ \alpha & 0 & 5 \end{vmatrix} \\ &= (5 + \alpha) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & \alpha \\ \alpha & -\alpha & 5 - \alpha \end{vmatrix} \\ &= (5 + \alpha) \begin{vmatrix} 5 & \alpha \\ -\alpha & 5 - \alpha \end{vmatrix} \\ &= (5 + \alpha)(5(5 - \alpha) + \alpha^2) \\ &= (5 + \alpha)(\alpha^2 - 5\alpha + 25) \end{aligned}$$

2. Si $\alpha \neq -5$, $\det M \neq 0$ car $\alpha^2 - 5\alpha + 25 \neq 0$ quel que soit $\alpha \in \mathbb{R}$. Ainsi, si $\alpha \neq -5$, M est inversible et donc $\text{rg}(M) = 3$.

Calculons le rang de M lorsque $\alpha = -5$:

$$\begin{aligned} \operatorname{rg}(M) &= \operatorname{rg} \begin{pmatrix} 5 & -5 & 0 \\ 0 & 5 & -5 \\ -5 & 0 & 5 \end{pmatrix} \\ &= \operatorname{rg} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & -5 \\ -5 & 0 & 5 \end{pmatrix} L_1 + L_2 + L_3 \\ &= \operatorname{rg} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ -5 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= 2. \end{aligned}$$

Ainsi, si $\alpha = -5$, $\operatorname{rg}(M) = 2$.

Exercice 5.

1. Puisque $u \circ u = -Id$, nous avons $\det(u \circ u) = \det(-Id) = (-1)^n$.

D'autre part, $\det(u \circ u) = (\det(u))^2$.

On en déduit donc que $(\det u)^2 = (-1)^n$.

Puisque le carré d'un nombre réel est toujours positif, cela implique que $(-1)^n > 0$ et donc n est paire et $\det u = 1$ ou -1 . Par suite $\det u \neq 0$ et u est bijective.

2. Soit $a, b, c, d \in \mathbb{R}$.

Si $d \neq 0$, nous avons

$$\begin{aligned} ax_1 + bu(x_1) + cx_2 + du(x_2) = \vec{0} &\Rightarrow \begin{cases} ax_1 + bu(x_1) + cx_2 + du(x_2) = \vec{0} \\ u(ax_1 + bu(x_1) + cx_2 + du(x_2)) = \vec{0} \end{cases} \\ &\Rightarrow \begin{cases} ax_1 + bu(x_1) + cx_2 + du(x_2) = \vec{0} \\ -bx_1 + au(x_1) - dx_2 + cu(x_2) = \vec{0} \end{cases} \\ &\Rightarrow \begin{cases} ax_1 + bu(x_1) + cx_2 + du(x_2) = \vec{0} \\ (-a\frac{c}{d} - b)x_1 + (a - b\frac{c}{d})u(x_1) + (-d - c\frac{c}{d})x_2 = \vec{0} \quad L_2 - \frac{c}{d}L_1 \end{cases} \end{aligned}$$

Puisque $x_1, u(x_1), x_2$ est une famille libre, on en déduit que

$$\begin{aligned} \begin{cases} a\frac{c}{d} + b = 0 \\ a - b\frac{c}{d} = 0 \\ -d - c\frac{c}{d} = 0 \end{cases} &\Rightarrow \begin{cases} a\frac{c}{d} + b = 0 \\ a - b\frac{c}{d} = 0 \\ d^2 + c^2 = 0 \end{cases} \\ &\Rightarrow d = c = a = b = 0 \end{aligned}$$

ce qui est absurde. Donc $d = 0$.

Puisque $d = 0$, $ax_1 + bu(x_1) + cx_2 + du(x_2) = \vec{0}$ s'écrit en fait $ax_1 + bu(x_1) + cx_2 = \vec{0}$.

Puisque $x_1, u(x_1), x_2$ est une famille libre cela implique $a = b = c = 0$ et finalement on a $a = b = c = d = 0$.

Ainsi, $x_1, u(x_1), x_2, u(x_2)$ sont linéairement indépendants.

3. Nous avons $u^2(x_1) = -x_1$, et $u^2(x_2) = -x_2$. Par conséquent, la matrice de u dans la base $x_1, u(x_1), x_2, u(x_2)$ est

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$